# 雷达通信一体化:共用波形设计和性能边界

马丁友 刘祥 黄天耀 刘一民\*

(清华大学电子工程系 北京 100084)

**摘 要:** 很多军事和民用平台都同时具备雷达与通信功能。传统的分立式设计增加了系统的体积、功耗和成本, 并降低了系统的电磁兼容性能。雷达通信一体化设计能够让雷达和通信共享硬件平台,从而克服上述缺点,受到 了学术界和工业界的广泛关注。总体来看,雷达通信一体化可以通过资源分配和共用波形来实现。共用波形的方 式具有更高的频谱效率和功率效率,并能够从根本上克服跨系统干扰,因此成为近年来的研究热点。该文首先对 现有的雷达通信一体化共用波形设计进行综述,并将共用波形设计方法分为基于通信波形、基于雷达波形和基于 联合设计3种类型。然后针对一般的一体化波形,该文对雷达通信一体化系统的性能边界的相关研究进行了综 述,揭示了雷达和通信性能的折中。最后对该文内容进行了总结,并对一体化的未来研究方向进行了展望。 关键词: 雷达通信一体化;波形设计;波形分集;多输入多输出;捷变雷达

中图分类号: TN929.5 文献标识码: A 文章编号: 2095-283X(2022)02-0198-15 DOI: 10.12000/JR21146

**引用格式**:马丁友,刘祥,黄天耀,等. 雷达通信一体化:共用波形设计和性能边界[J]. 雷达学报, 2022, 11(2): 198-212. doi: 10.12000/JR21146.

**Reference format:** MA Dingyou, LIU Xiang, HUANG Tianyao, *et al.* Joint radar and communications: Shared waveform designs and performance bounds[J]. *Journal of Radars*, 2022, 11(2): 198–212. doi: 10.12000/JR21146.

# Joint Radar and Communications: Shared Waveform Designs and Performance Bounds

MA Dingyou LIU Xiang HUANG Tianyao LIU Yimin\*

(Department of Electronic Engineering, Tsinghua University, Beijing 100084, China)

Abstract: Radar and communication systems are hosted on the same platform in many civilian and military applications. Traditionally, radar and communication systems are separately designed, which increases the system size, cost, and power consumption, and decreases the electromagnetic compatibility. Joint radar and communication designs, which have drawn much attention from both the academic and industrial circles, overcome these problems by implementing radar and communication systems using the same hardware. Joint radar and communications systems can be realized by resource allocation and waveform sharing. Waveform sharing schemes have become popular in recent years because they have higher spectral and power efficiency and can fundamentally avoid interference between the different systems. This paper studies the existing strategies of shared waveforms for joint radar and communications systems. The existing strategies are divided into three categories, namely: the communication waveform-based approaches, the radar waveform-based methods, and the joint design schemes. The performance bounds of the joint radar and communications in these systems. The potential for future research into joint radar and communication designs is also discussed.

Key words: Joint radar and communications; Shared waveform design; Waveform diversity; Multiple-Input Multiple-Output (MIMO); Agile radar

收稿日期: 2021-10-07: 改回日期: 2022-01-07: 网络出版: 2022-03-03

Foundation Items: The National Natural Science Foundation of China (61801258, 62171259)

责任主编:杨瑞娟 Corresponding Editor: YANG Ruijuan

<sup>\*</sup>通信作者: 刘一民 yiminliu@tsinghua.edu.cn \*Corresponding Author: LIU Yimin, yiminliu@tsinghua.edu.cn 基金项目: 国家自然科学基金(61801258, 62171259)

## 1 引言

雷达和通信在军事与民事领域具有重要应用。 为了实现协同作战,作战平台上需要同时装配有雷 达和通信设备,以将探测数据传给其他平台和控制 中心。在民用领域,随着信息化和智能化的发展, 通信和雷达技术将广泛应用于智慧生活、社会治 理、产业升级等方方面面[1]。在传统设计中, 雷达 和通信分别使用不同的硬件和频谱资源。这种分立 设计导致了系统的体积、功耗和成本的增加,以及 系统电磁兼容性的下降。为了克服分立实现的缺 点,军事和民事领域对雷达通信一体化设计都开展 了深入研究[2-9]。军事领域对多功能一体化平台开 展了相应研究,比如美国海军的"AMRFC"计划<sup>[10]</sup>、 美国国防高级研究计划局的"CONCERTO"计划<sup>[11]</sup> 等。在民用领域,以智慧交通<sup>[12]</sup>、智能家居<sup>[13]</sup>、 人体行为检测[14]为应用背景的雷达通信一体化研究 也成为研究的热点。

雷达通信一体化可以通过资源分配和共用波形 两种方式实现。资源分配通过协调雷达和通信使用 的时间<sup>[14,15]</sup>、频谱<sup>[16]</sup>、阵列<sup>[17,18]</sup>等资源,以避免两 种功能之间的干扰。这种方式实现简单、灵活性高 并能够兼容现有体制,但是存在雷达和通信没有充 分使用所有资源的缺点。共用波形的实现方式通过 发射共用波形来同时实现雷达探测和通信数据传输 的功能,功率和频谱资源使用效率高,能够从根本 上避免跨系统干扰,因此受到了雷达通信一体化领 域的广泛研究。

雷达通信一体化共用波形需要同时完成通信传输和雷达探测的功能,既需要考虑雷达和通信的理论性能,还需要关注硬件实现的复杂度、功率效率等工程实现问题。当前的雷达通信一体化研究提出了很多共用波形,但是由于缺少统一的衡量标准,很难确定何种共用波形更适合什么场景。比如在有些研究中通过通信波形实现探测功能,虽然保证了高速通信但是却降低了雷达性能<sup>[19-21]</sup>。与此相对,有些研究将通信信息嵌入雷达波形<sup>[22-25]</sup>,保证了雷达性能但是却存在通信速率较低的问题,因此只能作为现有通信方式外的额外补充。

本文的目的有两点。首先对现有研究中的共用 波形进行综述,明确各类共用波形的基本原理以及 优缺点。本文将现有一体化共用波形分为3类:基 于通信波形的共用波形、基于雷达波形的共用波形 和基于联合设计的共用波形。针对每一类波形设计 方式,本文结合雷达和通信对性能的要求与约束对 其基本原理、具体类别、信号处理方式、主要优缺 点等方面进行了分析。然后针对一般波形,本文对 雷达通信一体化系统的性能边界的相关工作进行了 综述,并通过仿真说明了雷达和通信性能的折中。 最后对本文进行了总结,并对雷达通信一体化共用 波形面临的挑战和未来的研究方向进行了展望。

本文后续章节使用以下符号定义:粗体小写字 母用于表示向量;粗体大写字母用于表示矩阵;  $I_M$ 表示维度为 $M \times M$ 的单位矩阵; $[A]_{i,j}$ 表示矩阵 A的第i行、第j列的元素;|a|表示标量a的模; $A^{\dagger}$ 表 示矩阵A的伪逆; $A^{T}$ 表示矩阵A的转置; $A^{H}$ 表示 矩阵A的共轭转置;det(A)表示矩阵A的行列式; tr(A)表示矩阵A的迹;||s||表示向量s的 $l_2$ 范数;  $||A||_F$ 表示矩阵A的Frobenius范数; $[\cdot]$ 表示下取整 函数; R表示实数集合;C表示复数集合;对于非 负整数M和N,假设 $M \ge N$ ,定义符号 $\begin{pmatrix} M\\ N \end{pmatrix} =$ M!(M - N)!N!。

### 2 一体化共用波形

本节对现有的雷达通信一体化共用波形进行综 述。总体而言,现有一体化共用波形可以分为 3类:基于通信波形的共用波形、基于雷达波形的 共用波形,以及基于联合设计的共用波形。为了统 一后文的描述,本文考虑的一体化系统以及应用场 景如图1所示。在该系统中有一个共用波形发射 机、一个雷达接收机和若干通信接收机。通信接收 机位于远方,共用波形发射机和雷达接收机位于一 个设备上。共用波形发射机和雷达接收机可以通过 时分双工或者收发全双工使用相同的天线,也可以 使用收发分置的天线。共用波形发射机的发射波形 将照射到目标并返回雷达接收机,或者经过通信信 道由通信接收机接收。假设一体化共用波形发射机 有L<sub>T</sub>根发射天线, 雷达接收机有L<sub>R</sub><sup>(r)</sup>根接收天线。 为了方便起见,考虑多用户通信时,假设通信接收 端使用单天线接收。下面对每一类共用波形进行综 述,包括基本原理、具体类型、信号处理方式、性 能分析等。



图 1 雷达通信一体化系统模型和场景的图示

Fig. 1 An illustration of the system model and the scenario of joint radar and communication systems

#### 2.1 基于通信波形

一种常见的共用波形设计方式是利用传统通信 波形进行雷达探测。虽然可以通过多种通信波形以 及调制方式实现雷达通信一体化系统的设计,本节 针对几种典型通信波形在一体化系统方面的研究进 行综述。具体来说本文首先对基于扩展频谱技术的 共用波形研究进行了综述,然后对基于正交频分复 用(Orthogonal Frequency Division Multiplexing, OFDM)波形的共用波形的相关工作进行了介绍, 最后对利用现有通信标准进行一体化设计的相关研 究进行了讨论。

#### 2.1.1 基于扩展频谱技术

扩展频谱技术一般通过直接序列扩频或者跳频 的方式实现发射波形频谱的展宽。在传统通信领域 中,扩展频谱技术广泛用于抗干扰、保密通信等应 用中,并可以通过使用不同的扩频序列实现多址接 入。文献[26]对基于直接序列扩频技术的车载雷达 通信一体化系统进行了研究。针对多用户之间存在 的干扰, 文献[27]通过自适应功率控制和干扰消除 技术降低了用户之间的干扰。由于扩频序列的自相 关峰值与旁瓣的比值随着序列长度的增加而下降[28], 因此对雷达应用期望序列具有足够的长度。但是对 于通信来说,由于通信符号调制在整个扩频序列 上,因此导致了通信速率的下降。针对雷达和通信 之间对序列长度的不同要求, 文献[29]利用通信符 号和外层序列来控制内层短序列的级联实现了长 码,在一定程度上缓解了通信和雷达对码长要求的 矛盾。

基于扩展频谱的优点体现在两点:首先,扩频 序列恒模的特点适合发射功率较高的雷达应用;另 外可以通过选择不同的扩频序列很容易实现多个系 统的共存。通过使用不同的序列实现多用户一体化 波形具有以下缺点:首先,波形自相关性质的不理 想会限制雷达的动态距离范围,即最大探测距离和 最小探测距离之间的比值。另外,利用扩展频谱波 形的回波恢复运动目标相比传统雷达波形需要更高 的计算复杂度<sup>[30]</sup>。最后当雷达需要高距离分辨力 时,对宽带扩频波形进行接收需要高速模数转换器 进行采样,导致了设备成本和硬件复杂度的增加。

## 2.1.2 基于OFDM波形

由于具有频谱效率高、能够对抗码间干扰等优 点<sup>[31]</sup>,OFDM波形在传统通信领域得到了广泛应 用。在基于通信波形的一体化设计中,OFDM波形 受到了很多关注。文献[32]最早对利用OFDM波形 进行探测的方法进行了研究。与单纯利用OFDM波 形进行探测不同,在一体化设计中子载波上仍然需 要调制通信符号以携带通信信息。由于OFDM子载 波上调制的符号随着通信信息的变化,雷达处理的 性能会受到通信信息的影响。当对近距离目标进行 探测时,文献[28,33]通过发射连续OFDM波形实现 雷达通信一体化设计,并且通过在接收端将每个子 载波的接收信号除以对应的发射符号来消除对通信 数据的依赖,然后通过在载波维度和符号维度做二 维离散傅里叶变换(Discrete Fourier Transform, DFT)分别得到每个目标的距离和速度。为了增大 探测距离,文献[34]以脉冲形式进行发射,并通过 在波形脉宽内发射多个OFDM符号来提高通信速率。

一些文献对发射波形的参数设计进行了研究。文 献[35]根据最大不模糊距离和不模糊速度设计了子载 波的间隔。当发射总功率恒定时,可以按照不同的 性能指标对不同子载波的发射功率进行优化来提高性 能。文献[36,37]以通信信道容量以及雷达目标回波 和目标冲击响应之间的互信息为优化指标对子载波 发射功率的分配进行了建模和优化。文献[38]将雷 达的目标检测概率和通信信道容量作为性能指标对 发射功率的分配进行了设计。文献[39]以目标参数估 计的克拉默-拉奥界(Cramér-Rao Lower Bound, CRLB) 和通信信道容量为衡量指标来对子载波的功率分配 进行了优化。为了提高通信速率和雷达的角度分辨 力,可以通过在每个发射天线发射不同的子载波从 而将OFDM与实现多输入多输出(Multiple-Input Multiple-Output, MIMO)结合。一些文献对如何 在天线阵元间划分子载波进行了研究,比如等间隔 子载波划分<sup>[40,41]</sup>、不等间隔子载波划分<sup>[42]</sup>和随机分 配<sup>[43]</sup>。由于每个发射天线的发射波形只使用了一 部分子载波,直接对波形进行时域脉冲压缩会导致 距离分辨力的下降。文献[41]通过对时间和空间的 联合处理同时实现了距离与角度的高分辨。为了进 一步提高探测的距离和方位分辨力, 文献[44]首先 通过滑窗降低不同目标的回波的相关性,然后利用 处理以后的信号在频率和脉冲维度的旋转不变性提 出了一种自配对的超分辨算法。当雷达具有高距离 分辨力的要求时,需要发射宽带波形。在这种情况 下使用OFDM波形进行探测需要使用昂贵的发射和 接收硬件,可以通过发射步进频波形的方式降低对 硬件的要求<sup>[45]</sup>。另外由于OFDM波形存在峰均比高 的缺点,在需要高功率发射的雷达应用中功率效率 低。文献[46,47]研究了通过加权来控制波形的最大 峰均比,但是会影响通信符号的调制。

#### 2.1.3 基于通信标准

另一种基于通信波形的共用波形利用当前通 信标准中的导频进行探测。在这种波形设计中,通

信功能没有受影响, 雷达功能是附加的。文献中 常见的通信标准包括IEEE 802.11p<sup>[19]</sup>或IEEE 802.11ad<sup>[20,21,48-50]</sup>。IEEE 802.11p标准在5.9 GHz频 段运行,使用OFDM波形<sup>[19]</sup>,可以用于短距离车 间通信以保证安全驾驶。IEEE 802.11ad是工作在 60 GHz的短距离毫米波通信标准。因为毫米波频段 具有更高的带宽,因此802.11ad通信标准支持更高 的通信速率,并可以为雷达提供更高的距离分辨力。 为了避免通信数据对雷达探测造成影响, 文献[20,21,48] 提出只利用通信导频进行雷达探测。为了优化导频 对雷达探测的性能, 文献[50]研究了适合雷达探测 的导频设计。毫米波通信使用高度定向的波束,一 旦建立了通信数据链, 雷达只能可靠地探测位于指 定波束方向的目标。为了提高雷达的波束覆盖范 围, 文献[49]提出通过随机动态选择部分发射天线 来增加旁瓣的幅度从而扩展覆盖区域。 基于现有 通信标准的一体化波形设计的好处是这些方法在实 现雷达功能的同时,能够避免对通信的影响。由于 只使用了一部分导频进行探测,影响了探测波形的 功率效率。对于一些功率受限的系统,限制了雷达 的探测范围。

总结以上,基于通信波形的一体化共用波形, 特别是基于OFDM的共用波形,可以利用传统通信 波形实现探测。由于OFDM波形在通信领域具有广 泛的应用,因此这种波形在一体化波形设计中得到 了更多关注。为了将OFDM波形应用于实际场景中, 需要探索如何降低发射和接收宽带OFDM波形的成 本,以及如何在保证通信速率和雷达性能的条件下 降低峰均比的有效方法。

## 2.2 基于雷达波形

除了利用传统通信波形进行一体化波形设计 外,还可以将通信信息嵌入雷达发射波形来设计共 用波形。基于雷达波形的共用波形可以分为两类: 第一是对雷达波形进行改造以携带通信信息;第二 是利用索引调制来控制雷达波形参数的改变以携带 通信信息。

#### 2.2.1 对雷达波形进行修改

将通信信息嵌入雷达波形的一种方法是修改传 统的雷达波形,比如利用最小频移键控<sup>[51]</sup>(Minimum Shift Keying, MSK)或者连续相位调制<sup>[52,53]</sup>(Continue Phase Modulation, CPM)修改线性调频波形 的相位,或者改变线性调频波形的调频斜率<sup>[54,55]</sup>。 这些方案的优点是对传统雷达波形的改造保留了雷 达波形的某些优势,比如波形恒模等特点。但是由 于通信速率和脉冲重复频率成正比,通信速率受限 于脉冲重复周期。因为脉冲重复周期和雷达的最大 无模糊距离成正比,减小脉冲重复周期虽然可以提高通信速率,但是会减小最大无模糊距离。文献[56] 提出了一种利用随机相位编码解距离模糊的方法,可以缩短脉冲重复周期,从而提高通信速率。另外,还可以利用一组正交波通过波束成形来提高通 信速率。假设J个正交波形 $\{s_j(t)\}_{j=0}^{J-1}$ 同时从天线 阵列发出。利用向量 $\{u_j\}_{j=0}^{J-1}$ 对发射波形进行波束 成形,发射信号可以表示为

$$\boldsymbol{s}\left(t\right) = \sum_{j=0}^{J-1} \boldsymbol{u}_{j} s_{j}\left(t\right) \tag{1}$$

在通信接收端,接收信号可以表示为

$$y^{(c)}(t) = \boldsymbol{g}_{c}^{T} \boldsymbol{s}(t) + w^{(c)}(t)$$
 (2)

其中, g<sub>c</sub>和w<sup>(c)</sup>(t)为信道响应和加性噪声。在接收端利用不同的正交波形与接收信号进行匹配滤波可以得到接收信号

$$\boldsymbol{y}^{(c)} = [y_0^{(c)} \ y_1^{(c)} \ \cdots \ y_{J-1}^{(c)}]^{\mathrm{T}}$$
(3)

其中

$$\boldsymbol{J}_{j}^{(\mathrm{c})} = \boldsymbol{g}_{\mathrm{c}}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{u}_{j} + \boldsymbol{w}_{j}^{(\mathrm{c})}\left(t\right)$$

$$\tag{4}$$

w<sub>j</sub><sup>(c)</sup>(t)为加性噪声w<sup>(c)</sup>(t)与波形s<sub>j</sub>(t)匹配的结果。 通信信息可以通过调制幅度<sup>[57]</sup>或者相位<sup>[58]</sup>来携带。 虽然发射多个正交波形提高了通信速率,但是同时 发射多个波形也提高了系统的复杂度。除此之外发 射端需要知晓信道状态信息g<sub>c</sub>,这在一些高速运动 场景是不容易获得的。由于不能保证波形是恒模 的,因此可能导致发射的功率效率不高,限制了功 率受限的雷达的探测距离范围。

### 2.2.2 基于索引调制

索引调制是一种新兴的通信技术。由于索引调 制具有较高的能量效率和频谱效率,近年来受到了 广泛关注<sup>[59]</sup>。除了利用传统的幅度相位调制来携带 信息,索引调制可以将信息嵌入特定的波形参数之 中,比如激活天线的选择方式<sup>[60]</sup>、发射载波的选择 方式<sup>[61]</sup>等。这些波形参数对于雷达来说也是很重要 的,因此可以利用索引调制来控制雷达波形参数的 变化以传递信息。在基于索引调制的雷达共用波形 中,可以调制的索引包括载波频率、发射时隙、天 线选择以及正交波形等。因此可以利用索引调制控 制雷达波形的参数,将通信信息嵌入波形的发射参 数变化之中。目前基于索引调制的一体化波形设计 主要集中于MIMO雷达和频率捷变雷达,下面对这 两类波形的相关研究进行介绍。

(1) 索引调制和MIMO雷达的结合: 文献[62] 利用索引调制来控制MIMO雷达正交波形的排列方 式。对于一个拥有 $L_{T}$ 个发射天线的MIMO雷达,一 共有 $L_{T}$ !种波形在天线上的排列方式。因此,每个 雷达脉冲重复周期一共可以传输[ $\log_2 L_{T}$ !]个通信比 特。文献[63]提出利用稀疏发射阵列的MIMO结 构,并将通信信息嵌入发射天线的选择以及正交波 形的排列之中。在每个脉冲发射时,从 $L_{T}$ 个天线 中选出K个天线用于发射。向量 $s(t)=[s_0(t) s_1(t) \cdots s_{K-1}(t)]^{T}$ 由K个正交信号组成。用大小为 $L_{T} \times 1$ 的向 量 $\tilde{s}(m,t)$ 表示第m个脉冲的发射信号。向量 $\tilde{s}(m,t)$ 由零元素和s(t)组成,并且可以表示为 $\tilde{s}(m,t) =$  $\Omega_{M}^{T}\Lambda^{T}(m)s(t)$ ,其中 $\Lambda(m)$ 为一个大小是 $K \times K$ 的置 换矩阵(permutation matrix), $\Omega_{M}(m) \in \{0,1\}^{K \times L_{T}}$ 是描述天线选择的矩阵。通信接收信号表示为

$$y^{(c)}(m,t) = \boldsymbol{g}_{c}^{T}(m)\,\tilde{\boldsymbol{s}}(m,t) + w^{(c)}(m,t) \qquad (5)$$

其中, $g_{c}$ 是大小为 $L_{T} \times 1$ 的信道向量, $w^{(c)}(m,t)$ 是加性噪声。经过和发射信号进行匹配滤波以后,可以得到接收向量

$$\boldsymbol{y}^{(c)}(m) = \int \boldsymbol{y}^{(c)}(t,m) \, \boldsymbol{s}(t) \, dt$$
$$= \boldsymbol{\Lambda}(m) \, \boldsymbol{\Omega}_{M}(m) \, \boldsymbol{g}_{c} + \boldsymbol{w}(m) \qquad (6)$$

通信信息可以嵌入天线的选择以及正交波形的 排列,即矩阵 $\Lambda(m) \Omega_{\rm M}(m)$ 的实现方式。通过K个 正交波形的排列和发射天线的选择,每个脉冲可以 传输 $\left[\log_2 \left( \begin{array}{c} L_{\rm T} \\ K \end{array} \right) \right] + \left[\log_2 K!\right]$ 个信息比特。

(2) 索引调制与频率捷变雷达的结合: 频率捷 变雷达可以用于干扰环境,并能够通过合成带宽实 现距离高分辨力。频率捷变雷达的载波频率在脉冲 之间随机变化。这种发射方式可以和索引调制结 合,即利用索引调制来控制雷达载波频率的变化从 而携带通信信息。文献[64]提出通过载波频率的排 列来携带通信信息。对于拥有N个载波的发射载波 集合,一共有NI种载波排列方式可以用于嵌入通信 信息。 文献[23,25]提出了一种多载波频率捷变系 统。与传统的频率捷变雷达不同,该系统可以同时 从多个天线阵元发射不同频率的载波。考虑一个具 有LT个发射天线的一体化系统,以及具有N个子载 波的发射载波集合F。通信信息可以通过如下方式 嵌入发射波形的参数:在第m个发射脉冲周期,首 先从载波集合F中选出K < N个载波构成集合  ${f_{m,0}, f_{m,1}, \dots, f_{m,K-1}}$ ,其中 $f_{m,k}$ 为选出的第k个载 波对应的载波频率。然后将天线阵列划分为K个子 阵,其中每个子阵包含 $L_K = L_T/K$ 个阵元。 根据 文献[23,25]的发射模型, 第m个脉冲周期发射的波 形可以表示为

$$\tilde{\boldsymbol{s}}(m,t) = \sum_{k=0}^{K-1} \boldsymbol{\Omega}_{\mathrm{F}}(m,k) \boldsymbol{u}(\theta, f_{m,k})$$
$$\cdot \operatorname{rect}\left(\frac{t-mT_p}{T_p}\right) \mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi f_{m,k}(t-mT_p)} \qquad (7)$$

其中,rect(·)是在区间[0,1]取值为1,在其余位置取 值为0的窗函数; $\theta$ 为波束指向的方向; $u(\theta, f_{m,k})$ 为对载频为 $f_{m,k}$ 的第k个发射载波进行波束成形的 导引矢量; $\Omega_{\rm F}(m,k)$ 是决定哪个天线用于发射载波  $f_{m,k}$ 的天线选择矩阵。通信信息可以通过发射天线 的组合方式以及载频选择的方式来携带。

相关研究还对基于索引调制的共用波形的性能 进行了分析。文献[25]分析了索引调制的互信息的 下界,并表明在中低信噪比时索引调制的互信息与 单天线的信道容量相当。雷达性能的分析可以通过 分析模糊函数或者从解方程的角度分析恢复求解性 能。模糊函数可以用来表征波形的分辨能力以及对 抗杂波的能力。文献[18,65]对天线随机变化的波形 的模糊函数进行了分析, 文献[22,66]对载频-天线 随机变化的波形的模糊函数进行了分析。当把雷达 对目标的恢复建立成方程求解问题时,可以通过方 程的恢复性能来说明雷达性能。文献[67]将目标恢 复建立成稀疏恢复问题,并通过对观测矩阵互相干 性的分析得出了目标恢复个数的下界。文献[22]通 过相变理论分析了目标恢复的求解问题,得出了利 用载波-天线维度的索引调制来控制雷达波形时, 波形参数变化与最小可恢复目标个数的准确关系。 利用该关系可以得出通信速率与雷达可恢复目标的 性能折中曲线随波形参数的变化。

图2描述了文献[22]提出的一体化波形参数变化 与雷达性能和通信性能的关系。图2的纵轴为每个 距离细分辨能够准确恢复的目标个数,横轴为每脉 冲能够传输的通信比特个数。在该图中子载波个数 N = 16,发射阵元个数 $L_T = 4$ ,每个子载波上调制 的相移键控符号的阶数为2。从图2可以看出,当其 他波形参数不变时,增加划分的子载波个数虽然会 获得通信速率的提升,但是会导致雷达可恢复目标 个数的下降。这是因为增加子载波能够增加频率索 引调制的组合个数,但是会导致雷达发射波形在频 域更加稀疏。而在其他参数保持不变时,增加激活 阵元个数K会将雷达通信性能折中曲线向性能更优 的方向扩展。这是因为对于图中的参数设置,虽然 随着K增加通过空间索引调制携带的比特个数减 少,但是通过相位调制和频率索引调制携带比特个 数的增加更多,所以通信速率得到提升。而雷达可 观测目标个数的提高是因为发射波形在频率和天线 维度获得了更多观测。



图 2 文献[22]提出方案的雷达可恢复目标个数和通信速率 与波形参数的关系



通过上述分析可以得出,基于雷达波形的共用 波形的优点为它们可以在尽可能减少对雷达功能影 响的条件下提供通信能力。比如利用索引调制来控 制频率捷变雷达的载频选择时,其雷达性能与载波 发射随机变化相当<sup>[23]</sup>。特别地,由于频率捷变波形 每次发射时使用了窄带波形,可以降低雷达接收的 采样速率从而降低硬件复杂度和成本。然而基于雷 达波形的一体化波形的通信速率相对有限,并且需 要专门针对雷达波形进行通信解码,提高了通信接 收机的复杂度。因此基于共用雷达波形的一体化设 计更适合作为现有通信体制(如蜂窝通信、车载通 信)之外的补充通信方式,而不能替代传统通信 方式。

#### 2.3 基于联合设计

之前介绍的共用波形都是基于传统的雷达或通 信信号。传统的发射波形在通信或者雷达方面都有 性能保证,并能够与现有的设备相适应。然而由于 这些波形并不是专门为雷达通信一体化应用设计 的,从而导致了这些波形的雷达或者通信性能下 降。本节将介绍基于联合设计的专用波形,这种波 形结合了雷达和通信的需求与约束来进行波形设 计,提高了一体化系统的性能。

基于联合设计的专用波形并不基于传统的雷达/ 通信信号,而是根据一体化系统中雷达和通信的目标与约束来设计<sup>[68-73]</sup>。在专用波形中发射信号用大 小为*L*<sub>T</sub>×*J*的矩阵*X*来表示,其中*J*是波形时间采 样的点数。考虑与*L*<sub>U</sub>个用户进行通信,每个用户 使用单天线进行接收。通信接收到的信号可以表示为

$$\boldsymbol{Y}^{(c)} = \boldsymbol{H}\boldsymbol{U}\boldsymbol{X} + \boldsymbol{W}^{(c)} \tag{8}$$

方向θ对应的波束响应为

$$\boldsymbol{y}_{\theta}^{(\mathrm{r})} = \boldsymbol{a}^{\mathrm{T}}\left(\theta\right) \boldsymbol{U}\boldsymbol{X}$$
(9)

其中,H是大小为 $L_{\rm U} \times L_{\rm T}$ 的信道矩阵,U为联合 波束形成矩阵, W<sup>(c)</sup>为加性噪声。利用式(8)和式(9) 可以设计发射波形**X**和与编码矩阵U以满足雷达或 者通信的性能要求。文献[69]通过设计X使得雷达 目标方向和通信方向收到的波形等于预设波形,但 是由于没有考虑对其他方向波形的优化,可能导致 目标方向之外有较高的旁瓣。文献[70,72]通过对所 有方向的雷达波束方向图进行约束克服了该问题。 具体来说, 文献[70]设置X为通信波形并通过优化 预编码矩阵U来达到目标波束方向图,并满足每个 下行通信接收端的信干噪比约束。文献[72]在雷达 约束下对发射波形 X 进行设计,以最小化多用户之 间的干扰,常见的雷达约束包括波束方向图、波形 恒模约束以及与某个确定波形之间的差异, CRLB<sup>[7]</sup> 等。文献[68,73]将发射波形分为雷达波形和通信波 形两部分,通过分别优化雷达和通信波形的预编码 矩阵以满足雷达与通信的性能约束,比如约束通信 用户端的最小信干噪比并最小化发射波形协方差与 目标协方差之间的差距<sup>[68]</sup>,或者给定发射波形协方 差并最大化通信用户端的信干噪比[73]。

专为一体化设计的双功能波形不受常规波形限 制,可以通过联合设计实现雷达和通信性能的折 中。尽管如此,专用优化一体化波形在应用中依然 受到限制,比如专用波形的生成涉及复杂优化问题 的求解并依赖通信信道状态信息。在一些快速运 动的场景以及硬件性能受约束的场景应用还具有 挑战。

#### 2.4 讨论

本节将现有的一体化共用波形设计方式分为 3类,即基于通信波形、基于雷达波形和基于联合 设计。对于每一类共用波形设计方法,本文都对其 基本原理以及优缺点进行了介绍。由于这些一体化 波形在在雷达性能、通信速率、硬件复杂度等方面 都具有差异,下面结合通信和雷达性能的折中对各 种波形进行简要评述。

基于通信波形的方法,特别是基于OFDM的共 用波形,通过使用传统的通信信号来支持高速传 输。具体来说,OFDM虽然具有良好的雷达模糊函 数,但是在需要使用宽带应用的场景中,发射和接 收OFDM波形都需要昂贵的硬件设备。此外,OF-DM波形的非恒模特性导致了发射功率效率的下 降。基于现有通信标准的一体化波形是使用通信波 形进行雷达探测的特殊情况。这种波形可以在有限 的雷达探测性能下保证通信的传输能力,因此可以 作为一种附加的传感设备,而不应该取代现有的专 用雷达。 基于雷达波形的方案,特别是基于索引调制的 一体化系统,可以自然地集成到当前的雷达系统 中,并对雷达造成很小的性能影响。尽管如此,由 于基于雷达波形的共用波形通信速率受限,并且不 能使用现有的通信接收机进行接收和处理。这类一 体化波形还是无法完全取代现有的通信系统,只能 作为补充。在商用移动网络覆盖不到的场景或者自 组织网络中,可以利用这种一体化波形在实现探测 的同时进行消息的传输。

基于联合设计的波形根据每个功能的目标和约 束来设计专用波形。这种波形有可能在雷达和通信 性能之间实现任何给定的折衷。尽管如此,作为一 个相对较新的研究领域,这类波形设计在计算复杂 度、硬件成本等方面还具有一定的挑战。除此之外 由于优化需要的先验信息在高速动态变化的场景下 是不容易获取的。

通过对现有共用波形技术的分析,可以得出每 种一体化方法都有其优点和缺点,没有一种一体化 方法可以适用于所有的应用场景。一体化波形设计 的目标是针对某种应用场景,在一定的工程约束下 利用给定的时间、频谱、天线和功率资源以满足一 定的通信和雷达的性能要求。明确每种波形的特点 以及适用场景,可以为一体化系统的实际设计提供 指导。

### 3 一体化系统的性能边界

上文讨论的雷达通信一体化性能都取决于具体 的波形体制和调制方式,虽然在一定程度上展示了 雷达和通信的性能折中,但还是缺乏普适性。实际 上,有些研究也开始考虑一般化的一体化波形所能 达到的通信雷达折中的理论性能边界。因为信道容 量可以很好地表示通信性能边界,所以现有工作主 要考虑在雷达性能约束下,计算通信的容量。根据 对雷达性能描述方法的不同,现有工作可以分为两 类:第一类考虑传统的雷达性能求解通信的容量, 常见的雷达约束包括模糊函数、发射波束和估计精 度等;另一类试图在信息论的框架下对雷达的性能 进行度量,进而建立起一体化性能边界分析的统一 框架。

## **3.1** 雷达性能约束下的通信容量 **3.1.1** 单天线一体化系统

文献[74]针对单天线一体化系统,给出了雷达 约束下的通信容量在高信噪比下的近似表达式。假 设信号带宽为 $B_w$ ,时宽为T。把椭球波函数作为信 号基底,发射复信号可以用 $G = 1 + [B_wT]$ 维的向 量s表示。同时为了保证雷达性能,要求功率归一 化的发射信号满足L个不等式约束:

$$F_l\left(\frac{\boldsymbol{s}}{||\boldsymbol{s}||}\right) \ge c_l, \ l = 1, 2, \cdots, L$$
(10)

其中,可导实函数*F<sub>l</sub>*(·)表示某种雷达性能指标, *c<sub>l</sub>*为某种雷达性能约束的下限。

在加性高斯白噪声信道下,给定噪声功率 $\varepsilon^2$ , 并假设发射信号的平均功率约束满足 $\mathbb{E}\left[||s||^2\right] \le 2GP_0$ ,其中 $P_0$ 定义为每个维度信号的平均功率。 定义集合 $S = \{s \in C^G | ||s|| = 1\}$ ,以及S的子集

 $\Omega = \{ \boldsymbol{s} \in \mathcal{S} | F_l(\boldsymbol{s}) \ge c_l, \ l = 1, \ 2, \cdots, L \}$ (11)

当信噪比*P*<sub>0</sub>/ε<sup>2</sup>远大于1时,文献[74]给出通信 容量的近似表达式为

$$C \approx G \log_2 \left( 1 + \frac{P_0}{\varepsilon^2} \right) + \log_2 \left( \frac{V^{2G-1}\left( \Omega \right)}{V^{2G-1}\left( \mathcal{S} \right)} \right) \quad (12)$$

其中, $V^{2G-1}(\cdot)$ 表示维度为2G – 1的流形的体积。

利用上述结果, 文献[74]进一步考虑了在某些 具体雷达约束下的通信容量。给定一个向量w, 并 利用w在接收端进行非匹配滤波, 即对w和雷达接 收信号做互相关操作。非匹配滤波的性能可以通过 非匹配滤波的信噪比损失(Filter Loss, FL)以及输 出的峰值旁瓣比(Peak-to-SideLobe Ratio, PSLR) 衡量。用函数FL(w,s)表示信号非匹配滤波带来的 信噪比损失FL(w,s), 并用函数PSLR(w,s)表示输 出距离像的峰值旁瓣比。对于给定的发射信号s, 雷达通过设计w, 实现在给定的信噪比损失下, 最 大化峰值旁瓣比。上述描述对应的雷达性能函数为

 $F_{1}(\boldsymbol{s}) = \max_{\boldsymbol{w}} \operatorname{PSLR}(\boldsymbol{w}, \boldsymbol{s}), \text{ s.t. } \operatorname{FL}(\boldsymbol{w}, \boldsymbol{s}) \ge \sigma \quad (13)$ 

雷达信号的约束集合为 $\Omega = \{ s \in S | F_1(s) \ge c_1 \}$ 。

计算通信容量的关键在于计算集合Ω的体积。 文献[74]首先讨论了F<sub>1</sub>(s)可以进行高效计算。然后 通过蒙塔卡罗实验在集合S中产生大量样本s,并 通过计算F<sub>1</sub>(s)来判断s是否位于集合Ω内,进而得 到集合Ω和集合S的体积的比。最后将集合Ω和集 合S的体积的比值代入式(12)从而求出通信容量。

## 3.1.2 MIMO一体化系统

对于MIMO雷达通信一体化系统,文献[75]给 出了在雷达空域处理性能约束下的通信容量的计算 方法。为了简单起见,文献[75]忽略了雷达信号时 域匹配滤波的旁瓣问题,仅考虑了雷达在空域的性 能。用一个 $L_T$ 维的向量x(t)表示发射波形,其中  $L_T$ 是发射天线个数。发射波形x(t)的协方差矩阵  $R = \mathbb{E}(x(t)x^{H}(t))$ 需要满足tr $(R) = P_w$ ,其中 $P_w$ 表 示发射功率。相关分析表明,雷达性能和通信容量 都取决于协方差矩阵 $R^{[75,76]}$ 。因此,雷达性能约束 下的通信容量计算可以表示成关于R的优化问题。 下面分别给出雷达性能和通信容量的表达式,进而 给出雷达和通信的折中关系。

(1) MIMO通信容量

对于通信来说,常用的性能指标是信道容量。 考虑一个接收天线个数为 $L_{\rm R}^{(c)}$ 的MIMO通信系统, 并用 $L_{\rm R}^{(c)} \times L_{\rm T}$ 的矩阵H表示信道,信道输出可以表 示为

$$\boldsymbol{y}(t) = \boldsymbol{H}\boldsymbol{x}(t) + \boldsymbol{w}^{(c)}(t) \qquad (14)$$

其中,  $\boldsymbol{w}^{(c)}(t)$ 是加性高斯白噪声,  $\boldsymbol{w}^{(c)}(t) \sim CN$  $\left(0, \boldsymbol{I}_{L_{R}^{(c)}}\right)$ 。上面的信道模型可以同时用来描述点对 点MIMO系统和多用户MIMO系统。在点对点 MIMO系统中只存在一个通信用户,其接收机有  $L_{R}^{(c)}$ 个接收天线。而在多用户MIMO系统中存在  $L_{R}^{(c)}$ 个用户,每个用户只有一根接收天线。对于给 定的发射协方差**R**,点对点MIMO的信道容量为

$$C_{1}\left(\boldsymbol{R}\right) = \log_{2} \det\left(\boldsymbol{I}_{L_{\mathrm{R}}^{(\mathrm{c})}} + \boldsymbol{H}\boldsymbol{R}\boldsymbol{H}^{\mathrm{H}}\right) \qquad(15)$$

多用户MIMO的信道容量为<sup>[75]</sup>

$$C_{2}\left(\boldsymbol{R}\right) = \min_{\boldsymbol{Z} \succeq 0} \log_{2} \det \left(\boldsymbol{I}_{L_{\mathrm{R}}^{(\mathrm{c})}} + \boldsymbol{Z}^{\dagger} \boldsymbol{H} \boldsymbol{R} \boldsymbol{H}^{\mathrm{H}}\right)$$
  
s.t.  $\left[\boldsymbol{Z}\right]_{l,l} = 1, \ l = 1, 2, \cdots, L_{\mathrm{R}}^{(\mathrm{c})}$  (16)

其中,**Z**的物理含义是通信接收噪声的协方差。点 对点MIMO的信道容量是有解析表达式的,而多用 户MIMO的信道容量的表达式中包含一个关于半正 定矩阵**Z**的优化。

(2) MIMO雷达性能

MIMO雷达可以选择多种性能指标。从发射波 束成形的角度来看,雷达的发射波束方向图可以表 示为<sup>[77]</sup>

BP 
$$(\theta) = \mathbb{E}\left(\left|\boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}(\theta) \boldsymbol{x}(t)\right|^{2}\right) = \boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}(\theta) \boldsymbol{R}\boldsymbol{a}(\theta)$$
 (17)

其中, *a*(θ)表示方位θ对应的发射导引矢量。 MIMO 雷达实际的发射波束方向图和理想的波束方向图 BP<sub>d</sub>(θ)之间的误差可以作为优化目标,并表示为<sup>[78]</sup>

$$S_{1}(\boldsymbol{R}) = \int_{0}^{2\pi} \left| \mathrm{BP}_{\mathrm{d}}(\theta) - \boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}(\theta) \boldsymbol{R}\boldsymbol{a}(\theta) \right|^{2} \mathrm{d}\theta \quad (18)$$

从目标参数估计的角度来说, 雷达也可以把参数估计的CRLB作为优化目标。 如果一个距离分辨单元内有P个目标, 目标的方位和回波幅度分别为 $\{\theta_p\}_{p=1}^{P} \pi\{\alpha_p\}_{p=1}^{P}$ , 那么MIMO雷达的接收信号可以表示为

$$\boldsymbol{r}(t) = \sum_{p=1}^{P} \alpha_{p} \boldsymbol{b}(\theta_{p}) \boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}(\theta_{p}) \boldsymbol{x}(t) + \boldsymbol{w}^{(\mathrm{r})}(t) \qquad (19)$$

其中, $b(\cdot)$ 表示接收导引矢量, $w^{(r)}(t)$ 表示高斯白

噪声。在MIMO雷达的观测模型中,待估计参数包 括 $\theta_p$ ,  $\Re(\alpha_p)$ ,  $\Im(\alpha_p)$ ,总共有3P个。用一个3P×3P 的半正定矩阵**F**来表示参数估计的Fisher信息矩阵。 MIMO雷达的相关研究表明**F**由发射协方差**R**决 定,并且可以表示为关于**R**的线性函数<sup>[76]</sup>。通过 设计**R**,可以优化各个待估计参数的CRLB的加权和

$$S_2\left(\boldsymbol{R}\right) = \sum_{p=1}^{3P} \mu_p \left[\boldsymbol{F}^{-1}\right]_{p,p}$$
(20)

其中,  $\{\mu_p\}_{p=1}^{3P}$ 表示加权系数。通过上面的讨论可以看出, MIMO雷达的性能指标虽然形式较为复杂, 但是都取决于发射协方差 $\mathbf{R}$ 。为了简单, 可先为雷达设计一个最优的协方差 $\mathbf{R}$ 。, 然后用协方差的匹配误差

$$S_{3}\left(\boldsymbol{R}\right) = \frac{1}{P_{w}} \|\boldsymbol{R} - \boldsymbol{R}_{o}\|_{F}$$
(21)

来评价雷达的性能指标。可以说明,上面给出的 3种MIMO雷达性能指标都是关于**R**的凸函数。在 后面的讨论中,本文用一个一般化的函数*S*(**R**) 来评价雷达的性能,*S*(**R**)的值越小,意味着雷达 的性能越好。

(3) 一体化的性能边界

上文分别讨论了雷达和通信的性能指标。为了 得到一体化系统的性能边界,可在雷达性能约束下 去优化通信的信道容量,对应的优化问题可以表示 为关于**R**的优化:

$$\max_{\boldsymbol{P} \succeq 0} C(\boldsymbol{R}), \text{ s.t. } S(\boldsymbol{R}) \le s_0 \tag{22}$$

对于点对点MIMO系统,通信目标函数 $C(\mathbf{R}) = C_1(\mathbf{R})$ 是关于 $\mathbf{R}$ 的凹函数,因此上述优化问题可以 直接用凸优化工具箱求解。而对于多用户通信系 统,通信目标函数 $C(\mathbf{R}) = C_2(\mathbf{R})$ 中包含了关于 $\mathbf{Z}$ 的 优化,处理起来较为困难。为了进行求解,可先 把上述优化问题表示为关于 $\mathbf{Z}$ 和 $\mathbf{R}$ 的鞍点优化问题

$$\min_{\boldsymbol{Z} \succeq 0} \max_{\boldsymbol{R} \succeq 0} \log_2 \det \left( \boldsymbol{I}_{L_{\mathrm{R}}^{(\mathrm{c})}} + \boldsymbol{Z}^{\dagger} \boldsymbol{H} \boldsymbol{R} \boldsymbol{H}^{\mathrm{H}} \right)$$
s.t.  $S\left(\boldsymbol{R}\right) \leq s_0, \ \left[\boldsymbol{Z}\right]_{l,l} = 1, \ l = 1, 2, \cdots, L_{\mathrm{R}}^{(\mathrm{c})}$ 

$$(23)$$

其中的约束都是凸的,目标函数是关于**Z**的凸函数,同时又是关于**R**的凹函数。这种类型的优化虽然一般无法直接调用凸优化工具箱求解,但也可以有效求解。考虑到其中关于**Z**的约束较为简单,我们可以把鞍点优化问题中关于**R**的最大化的值表示为一个关于**Z**的凸函数

$$f(\boldsymbol{Z}) = \max_{\boldsymbol{R} \succeq 0} \log_2 \det \left( \boldsymbol{I}_{L_{\mathrm{R}}^{(\mathrm{c})}} + \boldsymbol{Z}^{\dagger} \boldsymbol{H} \boldsymbol{R} \boldsymbol{H}^{\mathrm{H}} \right)$$
  
s.t.  $S(\boldsymbol{R}) \leq s_0$  (24)

接下来就可以把鞍点问题表示为关于Z的凸优化:

 $\min_{\mathbf{Z} \succeq 0} f(\mathbf{Z}), \text{s.t.} [\mathbf{Z}]_{l,l} = 1, \ l = 1, 2, \cdots, L_{\mathrm{R}}^{(\mathrm{c})}$ (25)

其中, f(Z)虽然没有解析表达式,但是可以通过 凸优化工具包进行计算。因为优化问题的约束比较 简单,可以直接利用梯度投影法对Z进行迭代,迭 代过程可以表示为

(a) 初始化:  $Z^{(0)} = I_k, \ell = 0$ 

(b) 将 $Z^{(\ell)}$ 的值代入式(20),通过优化得到 $R^{(\ell)}$ 

(c) 计算梯度 $\nabla f(\mathbf{Z}^{(\ell)}) = (\mathbf{Z}^{(\ell)} + \mathbf{H}\mathbf{R}\mathbf{H}^{\mathrm{H}})^{-1} - \mathbf{Z}^{(\ell)^{-1}}$ 

(d) 更新Z的值:  $[\mathbf{Z}^{(\ell+1)}]_{k,k} = 1, [\mathbf{Z}^{(\ell+1)}]_{k,j} = [\mathbf{Z}^{(\ell)}]_{k,j} - \gamma^{(\ell)} [\nabla f(\mathbf{Z}^{(\ell)})]_{k,j}, k \neq j$ 

(e) 给ℓ的值加1,回到步骤(b)继续迭代
 当Z的值收敛以后,迭代可以终止,步长γ<sup>(ℓ)</sup>可以
 通过回溯直线搜索确定。

对于 $L_{\rm T} = 10, L_{\rm R}^{(c)} = 4, P_{\rm w} = 10, 图3$ 展示了多 用户MIMO通信的信道容量和雷达性能折中曲线, 其中信道服从标准复高斯分布, 雷达的性能度量选 用发射协方差误差 $S_3(\mathbf{R})$ 。这里雷达的性能和最优 协方差**R**。有关,图3对比了3种不同的**R**。,分别对 应MIMO雷达发射正交波形、MIMO雷达多波束和 相控阵几种不同的雷达体制。可以看出,相比只有 通信的情形,一体化系统中的雷达约束会带来一定 的通信速率损失。在瑞利衰落信道下,MIMO雷达 发射正交波形对于多用户MIMO的容量是最优的, MIMO多波束次之,相控阵模式下的通信容量最 低。通过该仿真结果可以得出,在发射不同波形以 及不同雷达性能约束下,会对通信性能产生不同的 影响。应用本节的性能边界理论,可以对根据实际 应用需求对共用波形进行设计,以实现雷达和通信 性能的折中。



Fig. 3 The relationship between the channel capacity of multi-user MIMO and the bias of the radar covariance  $S_3(\mathbf{R})$ 

对于 $L_{\rm T} = 10$ ,  $L_{\rm R}^{(c)} = 4$ ,  $P_{\rm w} = 1$ , 图4展示了多 用户MIMO通信的信道容量和雷达目标方位估计的 CRLB的折中关系,其中信道服从标准复高斯分 布,雷达发射信号的采样长度为32。在雷达观测场 景中存在P = 1个目标,目标方位和回波强度分别 为 $\theta_1 = 0^{\circ} \eta \alpha_1 = 1$ 。只考虑对 $\theta_1$ 估计的精度而不考 虑对 $\alpha_1$ 估计的精度,雷达的性能度量为角度估计的 CRLB,其表达式为 $S_2(\mathbf{R}) = [\mathbf{F}^{-1}]_{1,1}$ 。仿真结果 表明,在此仿真示例下,允许大约两倍的雷达方位 估计精度损失,可以带来大约两倍的通信容量提升。

# 3.2 基于信息论的雷达通信一体化性能边界

除了估计精度、峰值旁瓣比等传统的雷达性能 度量,也有工作试图通过信息论对雷达性能进行度 量,进而给出一体化系统的性能边界。在信息论的 框架下,通信性能可以用信道输入和输出的互信息 来衡量。为了衡量雷达性能,文献[79]考虑通信接 收机也是雷达目标的场景,把雷达回波等价为来自 通信接收机的广义反馈,进而雷达的任务就是要根 据反馈信号估计信道状态。图5给出了对应的系统 概念图,其中雷达和通信共用发射机,雷达在单基 地模式下工作。对其中各个模块的具体解释如下:

(1) W表示通信信息,经过编码之后得到发射
 通信符号X<sub>i</sub>,其中i = 1,2,…;

(2) 经过信道*S<sub>i</sub>*之后,通信接收机收到信号*Y<sub>i</sub>*,其中*N<sub>i</sub>*为加性高斯白噪声;

(3) 通信接收机将接收信号反馈给发射机,发 射机收到反馈*Z<sub>i-1</sub>*,并且根据反馈估计出信道*S*。

在图5中,符号传输和广义反馈这两个过程可以用一般化的条件概率*P*<sub>YZ|XS</sub>进行描述。具体来说,文献[79]考虑了点对点通信,并假设信道为加性高斯噪声信道。在这些条件下,信道的输出为



Fig. 4 The relationship between the channel capacity of multi-user MIMO communication and the CRLB of the angle estimate of radar targets



图 5 基于信息论的通信雷达一体化系统示意图 Fig. 5 An illustration of the joint radar and communication system based on information theory

$$Y_i = S_i X_i + N_i \tag{26}$$

其中,信道*S<sub>i</sub>*服从高斯分布。为了简单起见,文献[79] 考虑发射机收到的广义反馈*Z<sub>i</sub>* = *Y<sub>i</sub>*的情况。显 然,这一假设和实际雷达的信号模型并不符合。尽 管如此,文献[79]的理论推导还是针对一般意义下 的*P<sub>YZ|XS</sub>*展开的,因此还是有可能用于实际雷达 的性能分析。

文献[79]用信道估计失真的期望来衡量估计的 精度。信道估计失真的期望可以表示为

$$\mathbb{E}\left[d\left(S,\widehat{S}\right)\right] = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\mathbb{E}\left[d\left(S_{i},\widehat{S}_{i}\right)\right]$$
(27)

其中, *d*(·)是一个给定的失真函数。为了描述一体 化系统的性能边界,可以在给定雷达估计失真的约 束下,优化通信的互信息。对应的优化问题可以表 示为

$$\max I(X; Y|S)$$
  
s.t.  $\mathbb{E}\left[d\left(S, \widehat{S}\right)\right] \le D, \ \mathbb{E}\left[b\left(X\right)\right] \le B$  (28)

其中, b(X)表示发射符号X的资源消耗, B表示平 均资源消耗的上限。在式(28)中,优化目标是发射 符号X的分布。基于交替优化的思想,文献[79] 提出了一种迭代算法求解最优的概率密度函数。对 不同的失真D求解上述优化问题,可以得到雷达估 计失真和通信容量折中的性能边界。文献[79]在信 道S<sub>i</sub>服从高斯分布的条件下,给出了平均雷达估计 失真和通信容量的折中曲线,并且和通信雷达时分 复用的结果进行对比,说明了一体化设计的优势。

在图5所示系统模型的基础上,文献[80]进一步 考虑了多址接入信道下的雷达通信性能边界。文献[80] 考虑了两个一体化发射机同时向一个通信接收机传 输符号,并且接收广义反馈进行雷达信道估计。与 文献[79]类似,文献[80]建立了两路通信速率和与雷 达估计失真之间的折中关系,并且通过数值结果表 明当失真较小时,得到的雷达通信性能折中边界和 理论外边界很接近。

#### 4 总结和展望

雷达通信一体化设计可以在性能、尺寸、成 本、功耗和电磁兼容性方面带来潜在的收益。本文 首先对雷达通信一体化共用波形进行了综述,并将 现有的共用波形设计方法分为3种类型,即基于通 信波形、基于雷达波形和基于联合设计。对每一类 波形设计方法的基本原理、适用场景、雷达和通信 的性能表现、实现复杂度等进行了介绍。根据各种 波形设计方法在雷达性能、通信性能、复杂度和成 本等方面的表现,本文的结论是没有一种单一的一 体化波形适用于所有场景,明确各种波形特点可以 为具体场景下的一体化设计提供指导。然后,在具 体波形基础上,本文针对一般波形在雷达性能约束 下对通信容量进行了求解,通过分析揭示了不同雷 达性能约束对通信容量变化的影响。

尽管对雷达通信一体化设计的研究已经有数十 年,但是在该领域还有很多需要探索的研究方向。 首先,共用波形对雷达和通信都带来了与单一功能 波形不同的挑战, 需要针对一体化波形开发对应的 雷达和通信检测算法、信道同步和估计算法、雷达 杂波抑制算法等。其次,尽管现有工作已经充分说 明了雷达通信一体化的必要性和可行性,然而却没 有实现雷达和通信在基础理论上的统一。通信的基 础是香农信息论框架下随机信源和信道输出的互信 息,但是这套理论却无法很好地对雷达检测和参数 估计的性能进行解释。是否存在更高层次的基础理 论对通信和雷达的设计进行统一,是指导雷达通信 一体化研究的重要命题。最后,现有的雷达通信一 体化研究主要关注单个一体化平台的信号设计、传 输与处理。为了应对日益复杂的环境和需求,多平 台协作组网成为未来的重要发展趋势。因此一体化 的研究不应局限于单个平台,在大尺度、全空间、 全频段意义下的分布式雷达-通信一体化网络,才 是一体化设计和分析的最终目标。

#### 参考文献

- IMT-2030(6G)推进组.通信感知一体化技术研究报告[R]. IMT-2030(6G)推进组, 2021.
   IMT-2030(6G) Promotion Group. Research report of joint radar and communications technology[R]. IMT-2030(6G) Promotion Group, 2021.
- [2] LIU Fan, CUI Yuanhao, MASOUROS C, et al. Integrated sensing and communications: Towards dual-functional wireless networks for 6G and beyond[J]. arXiv: 2108.07165. http://arXiv.org/abs/2108.07165, 2021.
- [3] 刘凡,袁伟杰,原进宏,等. 雷达通信频谱共享及一体化:综述
   与展望[J]. 雷达学报, 2021, 10(3): 467-484. doi: 10.12000/

#### JR20113.

LIU Fan, YUAN Weijie, YUAN Jinhong, *et al.* Radarcommunication spectrum sharing and integration: Overview and prospect[J]. *Journal of Radars*, 2021, 10(3): 467–484. doi: 10.12000/JR20113.

- [4] PAUL B, CHIRIYATH A R, and BLISS D W. Survey of RF communications and sensing convergence research[J]. *IEEE Access*, 2017, 5: 252–270. doi: 10.1109/ACCESS.2016. 2639038.
- [5] GAMEIRO A, CASTANHEIRA D, SANSON J, et al. Research challenges, trends and applications for future joint radar communications systems[J]. Wireless Personal Communications, 2018, 100(1): 81–96. doi: 10.1007/s11277-018-5614-8.
- [6] ZHENG Le, LOPS M, ELDAR Y C, et al. Radar and communication coexistence: An overview: A review of recent methods[J]. *IEEE Signal Processing Magazine*, 2019, 36(5): 85–99. doi: 10.1109/MSP.2019.2907329.
- MA Dingyou, SHLEZINGER N, HUANG Tianyao, et al. Joint radar-communication strategies for autonomous vehicles: Combining two key automotive technologies[J]. *IEEE Signal Processing Magazine*, 2020, 37(4): 85–97. doi: 10.1109/MSP.2020.2983832.
- [8] MISHRA K V, SHANKAR M R, KOIVUNEN V, et al. Toward millimeter-wave joint radar communications: A signal processing perspective[J]. *IEEE Signal Processing Magazine*, 2019, 36(5): 100–114. doi: 10.1109/MSP.2019. 2913173.
- [9] HASSANIEN A, AMIN M G, ZHANG Y D, et al. Signaling strategies for dual-function radar communications: An overview[J]. *IEEE Aerospace and Electronic Systems Magazine*, 2016, 31(10): 36–45. doi: 10.1109/MAES.2016. 150225.
- [10] TAVIK G C, HILTERBRICK C L, EVINS J B, et al. The advanced multifunction RF concept[J]. IEEE Transactions on Microwave Theory and Techniques, 2005, 53(3): 1009–1020. doi: 10.1109/TMTT.2005.843485.
- [11] Converged Collaborative Elements for RF Task Operations (CONCERTO)[R]. Defense Advanced Research Projects Agency, 2016.
- [12] MA Dingyou, SHLEZINGER N, HUANG Tianyao, et al. Bit constrained communication receivers in joint radar communications systems[C]. ICASSP 2021-2021 IEEE International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing (ICASSP), Toronto, Canada, 2021: 8243–8247. doi: 10.1109/ICASSP39728.2021.9413979.
- [13] ZHOU Zimu, WU Chenshu, YANG Zheng, et al. Sensorless

sensing with WiFi[J]. Tsinghua Science and Technology, 2015, 20(1): 1–6. doi: 10.1109/TST.2015.7040509.

- [14] HAN Liang and WU Ke. Radar and radio data fusion platform for future intelligent transportation system[C]. The 7th European Radar Conference, Paris, France, 2010: 65–68.
- [15] AYDOGDU C, KESKIN M F, GARCIA N, et al. RadChat: Spectrum sharing for automotive radar interference mitigation[J]. IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems, 2021, 22(1): 416–429. doi: 10.1109/ TITS.2019.2959881.
- [16] BICĂ M and KOIVUNEN V. Multicarrier radarcommunications waveform design for RF convergence and coexistence[C]. ICASSP 2019 - 2019 IEEE International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing (ICASSP), Brighton, UK, 2019: 7780–7784. doi: 10.1109/ ICASSP.2019.8683655.
- [17] MA Dingyou, HUANG Tianyao, LIU Yimin, et al. A novel joint radar and communication system based on randomized partition of antenna array[C]. 2018 IEEE International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing (ICASSP), Calgary, Canada, 2018: 3335–3339. doi: 10.1109/ ICASSP.2018.8462475.
- [18] MA Dingyou, SHLEZINGER N, HUANG Tianyao, et al. Spatial modulation for joint radar-communications systems: Design, analysis, and hardware prototype[J]. IEEE Transactions on Vehicular Technology, 2021, 70(3): 2283–2298. doi: 10.1109/TVT.2021.3056408.
- [19] REICHARDT L, STURM C, GRÜNHAUPT F, et al. Demonstrating the use of the IEEE 802.11P Car-to-Car communication standard for automotive radar[C]. 2012 6th European Conference on Antennas and Propagation (EUCAP), Prague, Czech Republic, 2012: 1576–1580. doi: 10.1109/EuCAP.2012.6206084.
- [20] KUMARI P, GONZALEZ-PRELCIC N, and HEATH R W. Investigating the IEEE 802.11ad standard for millimeter wave automotive radar[C]. 2015 IEEE 82nd Vehicular Technology Conference (VTC2015-Fall), Boston, USA, 2015: 1–5. doi: 10.1109/VTCFall.2015.7390996.
- [21] KUMARI P, CHOI J, GONZÁLEZ-PRELCIC N, et al. IEEE 802.11ad-based radar: An approach to joint vehicular communication-radar system[J]. IEEE Transactions on Vehicular Technology, 2018, 67(4): 3012–3027. doi: 10.1109/ TVT.2017.2774762.
- [22] MA Dingyou, SHLEZINGER N, HUANG Tianyao, et al. FRaC: FMCW-based joint radar-communications system via index modulation[J]. IEEE Journal of Selected Topics in Signal Processing, 2021, 15(6): 1348–1364. doi: 10.1109/

JSTSP.2021.3118219.

- [23] HUANG Tianyao, SHLEZINGER N, XU Xingyu, et al. Multi-carrier agile phased array radar[J]. IEEE Transactions on Signal Processing, 2020, 68: 5706-5721. doi: 10.1109/TSP.2020.3026186.
- [24] MA Dingyou, HUANG Tianyao, SHLEZINGER N, et al. A DFRC system based on multi-carrier agile FMCW MIMO radar for vehicular applications[C]. 2020 IEEE International Conference on Communications Workshops (ICC Workshops), Dublin, Ireland, 2020: 1–7. doi: 10.1109/ ICCWorkshops49005.2020.9145355.
- [25] HUANG Tianyao, SHLEZINGER N, XU Xingyu, et al. MAJoRCom: A dual-function radar communication system using index modulation[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2020, 68: 3423–3438. doi: 10.1109/TSP.2020. 2994394.
- [26] MIZUI K, UCHIDA M, and NAKAGAWA M. Vehicle-tovehicle communication and ranging system using spread spectrum technique (Proposal of Boomerang Transmission System)[C]. IEEE 43rd Vehicular Technology Conference, Secaucus, USA, 1993: 335–338. doi: 10.1109/VETEC.1993. 507206.
- [27] TAKEDA M, TERADA T, and KOHNO R. Spread spectrum joint communication and ranging system using interference cancellation between a roadside and a vehicle[C]. VTC '98. 48th IEEE Vehicular Technology Conference. Pathway to Global Wireless Revolution (Cat. No. 98CH36151), Ottawa, Canada, 1998: 1935–1939. doi: 10. 1109/VETEC.1998.686093.
- [28] STURM C and WIESBECK W. Waveform design and signal processing aspects for fusion of wireless communications and radar sensing[J]. *Proceedings of the IEEE*, 2011, 99(7): 1236–1259. doi: 10.1109/JPROC.2011. 2131110.
- [29] MIZUTANI K and KOHNO R. Inter-vehicle spread spectrum communication and ranging system with concatenated EOE sequence[J]. *IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems*, 2001, 2(4): 180–191. doi: 10.1109/6979.969363.
- [30] HAN Liang and WU Ke. Joint wireless communication and radar sensing systems – state of the art and future prospects[J]. *IET Microwaves, Antennas & Propagation*, 2013, 7(11): 876–885. doi: 10.1049/iet-map.2012.0450.
- [31] HWANG T, YANG Chenyang, WU Gang, et al. OFDM and its wireless applications: A survey[J]. IEEE Transactions on Vehicular Technology, 2009, 58(4): 1673-1694. doi: 10.1109/TVT.2008.2004555.
- [32] LEVANON N. Multifrequency complementary phase-coded

radar signal[J]. IEE Proceedings - Radar, Sonar and Navigation, 2000, 147(6): 276-284. doi: 10.1049/ip-rsn: 20000734.

- [33] STURM C, ZWICK T, and WIESBECK W. An OFDM system concept for joint radar and communications operations[C]. VTC Spring 2009 - IEEE 69th Vehicular Technology Conference, Barcelona, Spain, 2009: 1–5. doi: 10.1109/VETECS.2009.5073387.
- [34] LIU Yongjun, LIAO Guisheng, YANG Zhiwei, et al. Design of integrated radar and communication system based on MIMO-OFDM waveform[J]. Journal of Systems Engineering and Electronics, 2017, 28(4): 669–680. doi: 10.21629/JSEE. 2017.04.06.
- [35] BRAUN M, STURM C, NIETHAMMER A, et al. Parametrization of joint OFDM-based radar and communication systems for vehicular applications[C]. 2009 IEEE 20th International Symposium on Personal, Indoor and Mobile Radio Communications, Tokyo, Japan, 2009: 3020-3024. doi: 10.1109/PIMRC.2009.5449769.
- [36] LIU Yongjun, LIAO Guisheng, XU Jingwei, et al. Adaptive OFDM integrated radar and communications waveform design based on information theory [J]. IEEE Communications Letters, 2017, 21(10): 2174-2177. doi: 10. 1109/LCOMM.2017.2723890.
- [37] LIU Yongjun, LIAO Guisheng, and YANG Zhiwei. Robust OFDM integrated radar and communications waveform design based on information theory[J]. Signal Processing, 2019, 162: 317–329. doi: 10.1016/j.sigpro.2019.05.001.
- [38] LIU Yongjun, LIAO Guisheng, XU Jingwei, et al. Transmit power adaptation for orthogonal frequency division multiplexing integrated radar and communication systems[J]. Journal of Applied Remote Sensing, 2017, 11(3): 035017. doi: 10.1117/1.JRS.11.035017.
- [39] LIU Yongjun, LIAO Guisheng, YANG Zhiwei, et al. Multiobjective optimal waveform design for OFDM integrated radar and communication systems[J]. Signal Processing, 2017, 141: 331–342. doi: 10.1016/j.sigpro.2017. 06.026.
- [40] LIU Yongjun, LIAO Guisheng and YANG Zhiwei. Range and angle estimation for MIMO-OFDM integrated radar and communication systems[C]. 2016 CIE International Conference on Radar (RADAR), Guangzhou, China, 2016, pp. 1–4. doi: 10.1109/RADAR.2016.8059539..
- [41] LIU Yongjun, LIAO Guisheng, YANG Zhiwei, et al. Joint range and angle estimation for an integrated system combining MIMO radar with OFDM communication[J]. Multidimensional Systems and Signal Processing, 2019, 30(2): 661-687. doi: 10.1007/s11045-018-0576-2.

- [42] HAKOBYAN G and YANG Bin. A novel OFDM-MIMO radar with non-equidistant dynamic subcarrier interleaving[C]. 2016 European Radar Conference (EuRAD), London, UK, 2016: 45–48.
- [43] KNILL C, ROOS F, SCHWEIZER B, et al. Random multiplexing for an MIMO-OFDM radar with compressed sensing-based reconstruction[J]. IEEE Microwave and Wireless Components Letters, 2019, 29(4): 300–302. doi: 10. 1109/LMWC.2019.2901405.
- [44] LIU Yongjun, LIAO Guisheng, CHEN Yufeng, et al. Superresolution range and velocity estimations with OFDM integrated radar and communications waveform[J]. IEEE Transactions on Vehicular Technology, 2020, 69(10): 11659–11672. doi: 10.1109/TVT.2020.3016470.
- [45] LELLOUCH G, MISHRA A K, and INGGS M. Stepped OFDM radar technique to resolve range and doppler simultaneously[J]. *IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems*, 2015, 51(2): 937–950. doi: 10.1109/ TAES.2014.130753.
- [46] HUANG Tianyao and ZHAO Tong. Low PMEPR OFDM radar waveform design using the iterative least squares algorithm[J]. *IEEE Signal Processing Letters*, 2015, 22(11): 1975–1979. doi: 10.1109/LSP.2015.2449305.
- [47] TURLAPATY A, JIN Yuanwei, and XU Yang. Range and velocity estimation of radar targets by weighted OFDM modulation[C]. 2014 IEEE Radar Conference, Cincinnati, USA, 2014: 1358–1362. doi: 10.1109/RADAR.2014.6875811.
- [48] MUNS G R, MISHRA K V, GUERRA C B, et al. Beam alignment and tracking for autonomous vehicular communication using IEEE 802.11ad-based radar[C]. IEEE INFOCOM 2019 - IEEE Conference on Computer Communications Workshops (INFOCOM WKSHPS), Paris, France, 2019: 535-540. doi: 10.1109/INFCOMW.2019. 8845121.
- [49] GROSSI E, LOPS M, VENTURINO L, et al. Opportunistic automotive radar using the IEEE 802.11ad standard[C].
  2017 IEEE Radar Conference (RadarConf), Seattle, USA, 2017: 1196–1200. doi: 10.1109/RADAR.2017.7944386.
- [50] KUMARI P, HEATH R W, and VOROBYOV S A. Virtual pulse design for IEEE 802. 11AD-based joint communication-radar[C]. 2018 IEEE International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing (ICASSP), Calgary, Canada, 2018: 3315–3319. doi: 10.1109/ ICASSP.2018.8461678.
- [51] LIU Zhipeng, CHEN Xingbo, WANG Xiaomo, et al. Communication analysis of integrated waveform based on LFM and MSK[C]. IET International Radar Conference 2015, Hangzhou, China, 2015. doi: 10.1049/cp.2015.1017.

- [52] ZHANG Yu, LI Qingyu, HUANG Ling, et al. A modified waveform design for radar-communication integration based on LFM-CPM[C]. 2017 IEEE 85th Vehicular Technology Conference (VTC Spring), Sydney, Australia, 2017: 1–5. doi: 10.1109/VTCSpring.2017.8108563.
- [53] SAHIN C, JAKABOSKY J, MCCORMICK P M, et al. A novel approach for embedding communication symbols into physical radar waveforms[C]. 2017 IEEE Radar Conference (RadarConf), Seattle, USA, 2017: 1498–1503. doi: 10.1109/ RADAR.2017.7944444.
- [54] ROBERTON M and BROWN E R. Integrated radar and communications based on chirped spread-spectrum techniques[C]. IEEE MTT-S International Microwave Symposium Digest, 2003, Philadelphia, USA, 2003: 611–614. doi: 10.1109/MWSYM.2003.1211013.
- [55] SADDIK G N, SINGH R S, and BROWN E R. Ultrawideband multifunctional communications/radar system[J]. *IEEE Transactions on Microwave Theory and Techniques*, 2007, 55(7): 1431–1437. doi: 10.1109/TMTT.2007.900343.
- [56] LIU Xiang, COHEN D, HUANG Tianyao, et al. Unambiguous delay-Doppler recovery from random phase coded pulses[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2021, 69: 4991–5004. doi: 10.1109/TSP.2021.3105921.
- [57] HASSANIEN A, AMIN M G, ZHANG Y D, et al. Dualfunction radar-communications: Information embedding using sidelobe control and waveform diversity[J]. IEEE Transactions on Signal Processing, 2016, 64(8): 2168–2181. doi: 10.1109/TSP.2015.2505667.
- [58] HASSANIEN A, AMIN M G, ZHANG Y D, et al. Noncoherent PSK-based dual-function radar-communication systems[C]. 2016 IEEE Radar Conference (RadarConf), Philadelphia, USA, 2016: 1–6. doi: 10.1109/RADAR.2016. 7485066.
- [59] BASAR E, WEN Miaowen, MESLEH R, et al. Index modulation techniques for next-generation wireless networks[J]. *IEEE Access*, 2017, 5: 16693-16746. doi: 10. 1109/ACCESS.2017.2737528.
- [60] WANG Jintao, JIA Shuyun, and SONG Jian. Generalised spatial modulation system with multiple active transmit antennas and low complexity detection scheme[J]. *IEEE Transactions on Wireless Communications*, 2012, 11(4): 1605–1615. doi: 10.1109/TWC.2012.030512.111635.
- [61] BAŞAR E, AYGÖLÜ Ü, PANAYIRCI E, et al. Orthogonal frequency division multiplexing with index modulation[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2013, 61(22): 5536–5549. doi: 10.1109/TSP.2013.2279771.
- [62] BOUDAHER E, HASSANIEN A, ABOUTANIOS E, et al. Towards a dual-function MIMO radar-communication

system[C]. 2016 IEEE Radar Conference (RadarConf), Philadelphia, USA, 2016. doi: 10.1109/RADAR.2016. 7485316.

- [63] WANG Xiangrong, HASSANIEN A, and AMIN M G. Dualfunction MIMO radar communications system design via sparse array optimization[J]. *IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems*, 2019, 55(3): 1213–1226. doi: 10.1109/TAES.2018.2866038.
- [64] WANG Xiangrong and XU Jing. Co-design of joint radar and communications systems utilizing frequency hopping code diversity[C]. 2019 IEEE Radar Conference (RadarConf), Boston, USA, 2019. doi: 10.1109/RADAR. 2019.8835576.
- [65] HU Chenxi, LIU Yimin, MENG Huadong, et al. Randomized switched antenna array FMCW radar for automotive applications[J]. IEEE Transactions on Vehicular Technology, 2014, 63(8): 3624–3641. doi: 10.1109/TVT. 2014.2308895.
- [66] LIU Yimin, RUAN Hang, WANG Lei, et al. The random frequency diverse array: A new antenna structure for uncoupled direction-range indication in active sensing[J]. *IEEE Journal of Selected Topics in Signal Processing*, 2017, 11(2): 295–308. doi: 10.1109/JSTSP.2016.2627183.
- [67] HUANG Tianyao, LIU Yimin, XU Xingyu, et al. Analysis of frequency agile radar via compressed sensing[J]. IEEE Transactions on Signal Processing, 2018, 66(23): 6228–6240. doi: 10.1109/TSP.2018.2876301.
- [68] LIU Xiang, HUANG Tianyao, SHLEZINGER N, et al. Joint transmit beamforming for multiuser MIMO communications and MIMO radar[J]. IEEE Transactions on Signal Processing, 2020, 68: 3929–3944. doi: 10.1109/TSP.2020. 3004739.
- [69] MCCORMICK P M, BLUNT S D, and METCALF J G. Simultaneous radar and communications emissions from a common aperture, Part I: Theory[C]. 2017 IEEE Radar Conference (RadarConf), Seattle, USA, 2017: 1685–1690. doi: 10.1109/RADAR.2017.7944478.
- [70] LIU Fan, MASOUROS C, LI Ang, et al. MU-MIMO communications with MIMO radar: From co-existence to joint transmission[J]. IEEE Transactions on Wireless Communications, 2018, 17(4): 2755-2770. doi: 10.1109/ TWC.2018.2803045.
- [71] LIU Fan, LIU Yafeng, LI Ang, et al. Cramér-Rao bound optimization for joint radar-communication design[J]. arXiv:

2101.12530. http://arxiv.org/abs/2101.12530, 2021.

- [72] LIU Fan, ZHOU Longfei, MASOUROS C, et al. Toward dual-functional radar-communication systems: Optimal waveform design[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2018, 66(16): 4264–4279. doi: 10.1109/TSP. 2018.2847648.
- [73] LIU Xiang, HUANG Tianyao, and LIU Yimin. Transmit design for joint MIMO radar and multiuser communications with transmit covariance constraint[J]. arXiv: 2109.00779. http://arxiv.org/abs/2109.00779, 2021.
- [74] WEINER I. High-SNR channel capacity for communication over radar waveforms[J]. *IEEE Transactions on Aerospace* and Electronic Systems, 2019, 55(3): 1261–1268. doi: 10. 1109/TAES.2018.2884858.
- [75] LIU Xiang, HUANG Tianyao, LIU Yimin, et al. Achievable sum-rate capacity optimization for joint MIMO multiuser communications and radar[C]. 2021 IEEE 22nd International Workshop on Signal Processing Advances in Wireless Communications (SPAWC), Lucca, Italy, 2021: 466–470. doi: 10.1109/SPAWC51858.2021.9593259.
- [76] LI Jian, XU Luzhou, STOICA P, et al. Range compression and waveform optimization for MIMO radar: A Cramér-Rao bound based study[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2008, 56(1): 218–232. doi: 10.1109/TSP.2007. 901653.
- [77] STOICA P, LI Jian, and XIE Yao. On probing signal design for MIMO radar[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2007, 55(8): 4151–4161. doi: 10.1109/TSP.2007. 894398.
- [78] FUHRMANN D R and SAN ANTONIO G. Transmit beamforming for MIMO radar systems using signal crosscorrelation[J]. IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems, 2008, 44(1): 171–186. doi: 10.1109/ TAES.2008.4516997.
- [79] KOBAYASHI M, CAIRE G, and KRAMER G. Joint state sensing and communication: Optimal tradeoff for a memoryless case[C]. 2018 IEEE International Symposium on Information Theory (ISIT), Vail, USA, 2018: 111–115. doi: 10.1109/ISIT.2018.8437621.
- [80] KOBAYASHI M, HAMAD H, KRAMER G, et al. Joint state sensing and communication over memoryless multiple access channels[C]. 2019 IEEE International Symposium on Information Theory (ISIT), Paris, France, 2019: 270–274. doi: 10.1109/ISIT.2019.8849242.

马丁友(1993-),男,博士,研究方向为 雷达通信一体化的系统设计、信号处理。

作者简介

文 方 理

刘 祥(1993-),男,博士研究生,研究 方向为雷达通信一体化、雷达信号处 理、MIMO技术。



黄天耀(1989–),男,助理研究员,研究 方向为雷达信号处理、雷达通信一体 化、压缩感知。



刘一民(1983-),男,副教授,研究方向 为雷达系统、雷达抗干扰、雷达通信一 体化系统、智能交通、智能感知、统计 信号处理。

(责任编辑:于青)

# "多功能一体化信号理论研究"专题征文通知

#### Call for Papers of Special Issue on Study on Multifunctional Integrated Signal Theory

多功能一体化信号是近年来提出的新概念,是信息学科发展前沿研究方向,具有广泛的应用前景和很高的研究价值,吸引了雷达、通信等领域学者的广泛关注,取得了一定的进展,但同时在信号理论、波形设计、信号生成与发射、接收与处理 等方面面临着重大挑战!

为及时总结多功能一体化信号理论和应用技术的研究现状和最新进展,并促进和引导多功能一体化信号与处理技术的进 一步发展,《雷达学报》拟在2022年下半年出版"多功能一体化信号理论研究"专题,专题主编为西安电子科技大学**廖桂生** 教授、中国科学院空天信息创新研究院**梁兴东**研究员、电子科技大学**崔国龙**教授。

现公开征集专题论文, 诚挚欢迎国内外专家学者积极投稿, 具体征文事项如下:

一、征文方向

1. 多功能一体化信号理论

多功能一体化性能理论极限;多维度一体化信号数学表征理论;多功能一体化信号设计理论;多功能一体化处理理论; 多功能一体化性能评估理论。2.多功能一体化信号设计

多维度一体化信号设计方法;最优多功能一体化信号设计方法;自适应多功能一体化信号设计方法;稳健多功能一体化 信号设计方法;低截获多功能一体化信号设计方法;多功能一体化信号其他方面。

3. 一体化可重构宽带孔径

可重构宽带扫描阵列孔径设计;阵面可重构孔径设计;超宽带低剖面阵列天线设计;基于新材料的超宽带可重构天线设 计;宽带高功率高性能收发前端。

4. 大动态宽带一体化通信

基于微波光子的大动态宽带一体化信道;可重构微系统一体化信道;动态可重构一体化信道。

5. 多功能一体化信号处理

多功能一体化信号与接收处理联合设计;基于多功能一体化信号的目标检测、参数估计与识别;多功能一体化协同增效 处理;可重构多功能处理;多功能一体化信号处理其他方面。

6. 多功能一体化性能评估

多功能一体化信号性能评估准则;多功能一体化系统综合性能评估准则;多功能一体化性能评估其他方面。

#### 二、征文要求

1. 观点明确,论据充分、印证准确;尚未公开发表;中英文皆可。

2. 稿件请采用Office word 通栏排版, 篇幅、格式不做限制。

3. 全文截止日期: 2022年5月31日。