基于马尔科夫判别谱聚类的极化SAR图像分类方法

张向荣*于心源 唐旭 侯彪 焦李成

(西安电子科技大学人工智能学院,智能感知与图像理解教育部重点实验室,

国际智能感知与计算联合研究中心 西安 710071)

摘 要: 该文针对现有的谱聚类方法用于极化SAR图像分类时精度较低的问题,提出一种基于马尔科夫的判别谱 聚类方法(MDSC),具有低秩和稀疏分解的特点。该方法首先恢复一个真实的低秩概率转移矩阵,将其作为标准 马尔科夫谱聚类方法的输入,以减少噪声对分类结果的影响;然后在目标函数中引入判别信息,使极化SAR图像 的数据信息能够得到更加充分地利用;最后采用增广拉格朗日乘子法来解决低秩和概率单纯形约束下的目标函数 优化问题。在荷兰小农田、德国、西安和荷兰大农田4个不同数据集上的实验证明,该方法具有较好的准确率, 且参数敏感性较低,表现出了良好的分类性能。

 关键词:极化SAR;谱聚类;判别谱聚类;多视角谱聚类

 中图分类号:TN958
 文献标识码:A

 文章编号:2095-283X(2019)04-0425-11

 DOI: 10.12000/JR19059

引用格式: 张向荣, 于心源, 唐旭, 等. 基于马尔科夫判别谱聚类的极化SAR图像分类方法[J]. 雷达学报, 2019, 8(4): 425-435. doi: 10.12000/JR19059.

Reference format: ZHANG Xiangrong, YU Xinyuan, TANG Xu, *et al.* PolSAR image classification method based on Markov discriminant spectral clustering[J]. *Journal of Radars*, 2019, 8(4): 425–435. doi: 10.12000/JR19059.

PolSAR Image Classification Method Based on Markov Discriminant Spectral Clustering

ZHANG Xiangrong^{*} YU Xinyuan TANG Xu HOU Biao JIAO Licheng

(Artificial Intelligence Institute, Xidian University, Key Laboratory of Intelligent Perception and Image Understanding of Ministry of Education, International Research Center for Intelligent Perception and Computation, Xi'an 710071, China)

Abstract: Due to the existing spectral clustering methods have low accuracy for PolSAR image classification, a Markov-based Discriminative Spectral Clustering(MDSC) method is proposed, which has the characteristics of low-rank and sparse decomposition. Firstly, a real low-rank probability transfer matrix is restored as an input to the standard Markov spectral clustering method to reduce the influence of noise on the classification result. Then the discriminative information is introduced into the objective function to make the polarimetric SAR image data can be more fully used. Finally, the augmented Lagrangian multiplier method is used to solve the objective function optimization problem under low-rank and probability simplex constraints. Experiments on three different data sets of Flevoland, Oberpfaffenhofen, and Xi'an show that our method has good accuracy and low sensitivity, which having a good classification performance.

Key words: PolSAR; Spectral clustering; Discriminant spectral clustering; Multi-view spectral clustering

收稿日期: 2019-06-01; 改回日期: 2019-07-22; 网络出版: 2019-07-25

^{*}通信作者: 张向荣 xrzhang@mail.xidian.edu.cn *Corresponding Author: ZHANG Xiangrong, xrzhang@mail.xidian.edu.cn 基金项目: 国家自然科学基金(61772400),陕西省重点研发计划(2019ZDLGY03-08)

Foundation Items: The National Natural Science Foundation of China (61772400), The Key Research and Development Plans of Shaanxi Province (2019ZDLGY03-08)

责任主编: 邹焕新 Corresponding Editor: ZOU Huanxin

1 引言

极化SAR (PolSAR) 图像地物分类在地质勘 探、地形分析以及灾害监测等方面具有广泛的应 用^[1]。随着理论水平的逐年提高,加上图像处理领 域的巨大需求,极化SAR图像的分类问题成为了研 究领域的热点。

根据算法是否依赖于数据的先验样本,极化 SAR图像分类算法可以具体地分为有监督与无监督 两大类。无监督分类方法主要是利用极化数据的统 计特征对同类型像素进行分类,不需要进行训练, 因此当训练样本严重不足的情况下,采用无监督分 类方法的优势十分明显。且无监督方法的图像分类 过程简单,充分利用了图像的有效信息,适用范围 十分广泛。无监督的极化SAR分类主要分为两类: 基于地物目标电磁散射特性和统计特性的分类法[2] 以及基于聚类分析和图像处理技术的分类法^[3]。然 而目前基于无监督的方法大多从极化数据的统计特 性和散射特性角度出发,很少从图像本身角度去考 虑,不能充分利用极化数据的特征信息,无法全面 地描述地面目标的物理属性。因此,如何深度挖掘 极化SAR图像的特征信息,采用高效的处理方法提 高分类精度,是当前极化SAR分类面临的挑战,同 时也是本文重点关注的问题。

谱聚类在分析复杂的数据结构信息时,通过得 到数据点的不同相似图来预测聚类标签,往往能够 显示出其较强的聚类能力。将判别聚类方法应用到 极化SAR图像的分类中有两个优点:首先,判别聚 类可以将有监督的判别能力引入无监督分类问题 中,现有的监督学习工具在弱监督任务和无监督任 务中具有良好的重要性能;其次,判别聚类是一个 通用框架,它允许将不同的判别损失函数或其他特 定领域的约束合并到一个单一的损失函数中,适用 于不同的应用程序,并且具有很强的灵活性^[4]。

但是,现有的聚类方法只是简单地将数据中的 信息组合在一起,产生的噪声会大大降低聚类的性 能。为了解决上述问题,本文提出一种基于马尔科 夫的判别谱聚类方法(Markov Discriminative Spectral Clustering, MDSC),具有低秩和稀疏分解的 特点。在应用本方法时,首先需要构造一个原始的 概率转移矩阵,然后用其恢复一个真实的低秩概率 转移矩阵作为标准马尔科夫谱聚类方法的关键输 入。为了能够对极化SAR的数据信息进行多层次利 用,本文在目标函数中引入了判别信息以提升聚类 精度。

对于本方法中的目标函数的优化问题,在概率 转移矩阵上有一个低秩约束,同时在该矩阵的每一 行上有一个概率单纯形约束,本文提出了一种基于 增广拉格朗日乘子法的优化方法来解决这个有难度 的优化问题。本文后续在各种实际数据集上进行实 验,结果表明,本方法具有较好的准确率,表现出 了良好的分类性能。

2 基于马尔科夫的判别谱聚类

2.1 标准马尔科夫谱聚类框架

由随机游走理论分析,当随机游走到某个分类时,在该类中停留的概率较大,游走到其他类的概率较小。由此,Meila等人^⑤提出,谱聚类可以用图结构上的马尔科夫随机游动框架来描述。马尔科夫链状态簇是根据每个状态到平稳态的距离进行聚类的,可以在拓扑图上的随机游走框架中连接,状态转移概率图可以看作是一个有向图。由此将谱聚类的图谱理论应用于马尔科夫链中,以达到聚类的目的。求解马尔科夫随机游动的转移概率矩阵的特征值问题可以用来确定图上的归一化分割。本文所用的标准马尔科夫谱聚类算法流程如下:

步骤1 计算所有数据点的相似度,构建相似 度矩阵**S**;

步骤2 计算概率转移矩阵 $P = D^{-1}S$ 以及它的 平稳分布 $\pi = P\pi$;

步骤3 构造拉普拉斯矩阵 $L=\Pi-1/2(\Pi P+P^{T}\Pi)$,其中**П**表示对角元素为 $\pi(i)$ 的对角矩阵;

步骤4 对**L**进行特征分解,得到前*k*个最小的特征向量;

步骤5 将这前*k*个特征向量作为矩阵的列向量 构建特征矩阵;

步骤6 将特征矩阵的每一行作为数据点,利用*k*-均值算法对其进行聚类。

2.2 构造概率转移矩阵

在马尔科夫判别谱聚类方法中,最为关键的一步是如何构造一个精确的概率转移矩阵。本文通过 低秩和稀疏分解的方法,恢复真实的概率转移矩 阵,并将其用作标准马尔科夫谱聚类方法的输入, 以获得最终的聚类解决方案。

该方法的基本假设有两个:

(1) 无向加权图 G的特征足以发现大部分聚类 信息;

(2)提取的特征可能会被噪声破坏,即这些噪声可能会导致一小部分数据点被分配到错误的类。

给定一组数据点{x₁, x₂, …, x_n},可以构造它们 之间的相似度矩阵**S**和相应的加权图**G**=(**V**,**E**,**S**)。 根据上述两个假设,原始概率转移矩阵**P**的构造形 式可以被分解为如下两个部分:一个反映底层真正 (1)

聚类信息的真实概率转移矩阵**沪**,加上表示编码噪 声的偏移误差矩阵**E**,如图1所示即

 $oldsymbol{P}=\hat{oldsymbol{P}}+oldsymbol{E}$

一旦**Ŷ**被给出,那么就可以直接使用**Ŷ**作为输入概率转移矩阵到马尔科夫链算法中进行谱聚类,得到最终的聚类解。



Fig. 1 Real probability transfer matrix construction profile

在这一步中的一个关键问题是如何对潜在概率 转移矩阵**沪**和误差矩阵**E**进行建模。

在现实的谱聚类问题中,可以假设同一簇内任 意两点之间的转移概率较高,而不同簇内两点之间 的转移概率较低且近似为0,从而导致概率转移矩 阵的秩往往较低。综上所述,根据这些观察结果可 以假设,反映潜在真实聚类信息的概率转移矩阵往 往是低秩的。

误差矩阵**E**表示了**P**和**P**之间的差异。根据假 设,提取的特征足以识别大多数集群结构,所以 **P**中的元素与**P**中相应的元素只有一小部分显著不 同,可以说误差矩阵**E**趋于稀疏。

综上所述,在低秩稀疏假设下,可以将真实的 概率转移矩阵构造问题表示为,

由于原始概率转移矩阵**P**的构建中只考虑了数据点之间的相似度,为了对数据信息进行多层次的充分利用,在目标函数中引入表示判别信息的判别损失函数**E**_c

$$\min_{\hat{P}, E_1, E_2} \left\| \hat{P} \right\|_* + \lambda \left\| E \right\|_1 + \beta E_c,$$
s.t. $P = \hat{P} + E \ \hat{P} \ge 0 \ \hat{P} = 1$ (2)

其中, E_c 表示极化 SAR 图像分类的判别损失函数, 1是全一向量, λ , β 表示非负平衡参数, 迹范数 $\left\| \hat{P} \right\|_{*}$ 是 \hat{P} 的秩在谱范数的单位球上的凸包络, 在 实际问题中, 最小化迹范数能够得到理想的低秩结构^[6]。 $\hat{P} \ge 0$, $\hat{P}1 = 1$ 表示 \hat{P} 的每一行都是一个概率 分布, 这强制保证了 \hat{P} 一定是一个概率转移矩阵。 2.3 引入判别信息

判别聚类是一个将不同的判别损失函数或其他 特定约束合并到一个损失函数中的通用框架。在进 行聚类的过程中,可以通过分析不同类别的样本信息,得到各自的特点与规律,进而构建出更加准确的判别准则对数据进行分类。本节将一种新的基于 判别聚类的模型引入马尔科夫谱聚类算法中,提高 算法的信息利用率,改善分类精度。

本节根据SR模型^[7]重新设计了判别损失函数, 它结合了判别聚类项和正则项。前一项负责利用判 别信息构建softmax损失函数,后一项负责降低由 噪声和异常值引起的过拟合。

综上所述,在判别聚类的基础上,将判别损失 函数定义为

 $E_{c}(P, W|X) = L(P, W|X) + R(W)$ (3) 其中, W表示分类器矩阵, L(P, W|X)是softmax 损失函数, R(W)表示正则项。引入softmax损失 函数是为了解决由于不同类别的像素数不同而导致 的样本不平衡问题,该函数度量了分类器 W与原 始的概率转移矩阵之间的一致性。用交叉熵来定义 softmax损失函数L(P, W|X)

$$\boldsymbol{L}(\boldsymbol{P}, \boldsymbol{W} | \boldsymbol{X}) = -\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{k} P_{ij} \log \frac{\mathrm{e}^{W_{j}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i}}}{\sum_{p=1}^{k} \mathrm{e}^{W_{p}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_{i}}} \qquad (4)$$

其中, e是自然常数, k表示类的个数。

引用正则项*R*(*W*)来降低由噪声和异常值引起的过拟合。*R*(*W*)定义如下

$$R(\mathbf{W}) = \xi \sum_{i=1}^{k} \sum_{j=1}^{k} W_{ij}^{2}$$
(5)

其中, ξ 是正则项参数,由于 $\xi>0$,因此损失函数 E_c 是严格凸的,并且一定有一个唯一解。本文固定 $\xi=5\times10^{-6}$ 。

判别损失函数*E_c(P,W|X)*虽然遵循SR模型的 式,但本质上是不同的。在softmax分类方法中, 训练数据集中的ground-truth类标签为常量。而在 判别方法中,类标是在无监督算法下需要通过聚类 得到的变量。

模型优化求解 3

在本节中将利用增广拉格朗日乘子法[8]来解决 上一节中低秩和概率单纯形约束下的目标函数优化 问题。与朴素拉格朗日方法相比,该方法提高了算 法的鲁棒性,并放宽了函数的强凸约束,使变换后 的问题更易于求解。

下面根据 Xia 等人[®]提出的鲁棒多视角谱聚类 (Robust Multi-view Spectral Clustering, RMSC) 方法,对Ŷ,E,Ec进行更新求解。

首先假设E。是已知的,式(2)对应的增广拉格 朗日函数为

$$\boldsymbol{L}\left(\hat{\boldsymbol{P}}, \boldsymbol{E}, \boldsymbol{E}_{c}\right) = \left\|\hat{\boldsymbol{P}}\right\|_{*} + \lambda \|\boldsymbol{E}\|_{1} \\ + \left\langle \boldsymbol{H}, \hat{\boldsymbol{P}} + \boldsymbol{E} - \boldsymbol{P} \right\rangle \\ + \frac{\mu}{2} \left\|\hat{\boldsymbol{P}} + \boldsymbol{E} - \boldsymbol{P}\right\|_{\mathrm{F}}^{2}$$
(6)

其中,**H**是拉格朗日算子,μ>0是自适应惩罚参数。 (1) 求解E固定 \hat{P} 时,优化问题可以简化为

$$\min_{\boldsymbol{E}} \lambda \|\boldsymbol{E}\|_{1} + \frac{\mu}{2} \left\| \boldsymbol{E} - \left(\boldsymbol{P} - \hat{\boldsymbol{P}} - \frac{\boldsymbol{H}}{\mu} \right) \right\|_{\mathrm{F}}^{2}$$
(7)

利用奇异值阈值法^[10]可以得到**E**的近似解

$$\boldsymbol{E} = \boldsymbol{S}_{\frac{\lambda}{\mu}} \left(\boldsymbol{P} - \hat{\boldsymbol{P}} - \frac{\boldsymbol{H}}{\mu} \right)$$
(8)

其中, $S_{\delta}(\mathbf{X}) = \max(\mathbf{X} - \delta) + \min(\mathbf{X} + \delta)$ 。 (2) 求解 \hat{P} : 固定E后, 优化问题可以表示为

$$\min_{E_1} \lambda \left\| \hat{\boldsymbol{P}} \right\|_* + \frac{\mu}{2} \left\| \hat{\boldsymbol{P}} - \left(\boldsymbol{P} - \boldsymbol{E} - \frac{\boldsymbol{H}}{\mu} \right) \right\|_{\mathrm{F}}^2 \qquad (9)$$

令 $U \sum V^{\mathrm{T}}$ 为 $\left(P - E - \frac{H}{\mu} \right)$ 的SVD分解,可 以得到 \hat{P} 的解为

$$\hat{\boldsymbol{P}} = \boldsymbol{S}_{\frac{1}{\mu}} \left(\boldsymbol{P} - \boldsymbol{E} - \frac{\boldsymbol{H}}{\mu} \right)$$
(10)

(3) 求解 E_c : 根据式(10), 由于 \hat{P} 可以通过迭 代原始的概率转移矩阵**P**得到,因此可以通过固定 的**P**来最小化分类器W,并使用迭代优化算法来解 决这个问题。

对E。进行求导,梯度可计算为

$$\nabla_{W_j} \boldsymbol{E}_{\boldsymbol{c}} = -\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \left[x_i P_{ij} \right] + 2\gamma W_j \tag{11}$$

根据这个求导式,使用L-BFGS优化算法^[10]来 最小化式。

综上所述,真实的概率转移矩阵构建算法框架 如下:

步骤1 根据式(10)更新**P**;
步骤2 根据式(8)更新**E**;
步骤3 令**H** ← **H** +
$$\mu$$
 (**P** - $\hat{\mathbf{P}}$);
步骤4 令 μ ← min($\rho\mu$, max x_{μ});
步骤5 使用L-BFGS优化算法更新**E**_c;
步骤6 达到终止条件min ($\|\hat{\mathbf{P}}+\mathbf{E}-\mathbf{P}\|_{\infty}$,

 $\|\boldsymbol{E}_{\boldsymbol{c}}\|_{\infty} \leq \omega$ 后停止迭代。

得到真实的概率转移矩阵后,即可按照表标准 马尔科夫谱聚类的算法流程,得到极化SAR图像的 最终分类结果,如图2所示。



Fig. 2 Algorithm frame diagram

实验结果与分析 4

4.1 实验数据与环境说明

由于本文算法是在马尔科夫谱聚类算法基础上 的改进模型,对目标函数的不足进行优化,并引入 了判别信息。因此在实验中选取3个对比算法如下:

(1) 联合正则谱聚类(Co-Regularized spectral clustering, Co-Reg)^[11]: 谱聚类的共正则化方法, Kumar于2011年提出;

429

(2) 混合马尔科夫链(Mixture of Markov Chains, MMC)^[12]: Zhou和Burges于 2007年提出的 混合马尔科夫链方法,这是与本文所提基于马尔科 夫链的判别谱聚类算法最相关的方法;

(3) SR-MO算法^[13]: Haixia Bi提出的无监督判 别聚类方法,利用监督Softmax 逻辑回归 (Softmax logistic Regression, SR)模型和大量特征进行无监 督分类并在分类过程中采用了马尔可夫随机场优化 算法(Markov random field Optimization, MO), 且考虑了空间关系。

本节在荷兰Flevoland地区小农田和大农田、 德国Oberpfaffenhofen地区和西安地区这4幅真实的 极化SAR数据上进行实验,以上4种数据分别来自 不同的成像系统,包含不同的波段与数据类型,通 过以上数据证明本文算法的有效性。仿真实验均是 在主频2.50 GHz的Intel(R) Core(TM) i5-7300HQ CPU,8 G的内存环境和Windows10操作系统中编 程实现的。实验结果均为MATLAB R2017a的软件 环境中进行10次实验的平均值。

本文实验主要用总体分类精度OA、平均分类 精度AA以及Kappa系数作为分类的评价指标。

4.2 荷兰Flevoland地区农田小图实验结果

本实验数据为NASA在1989年使用AIRSAR系 统获得的荷兰Flevoland地区L波段的农田小图数 据,该组图像的大小为300×270。图像主要包含裸 土、马铃薯、甜菜、大麦、豌豆、小麦6种农作物。

Co-Reg, MMC以及SR-MO 3种不同对比算法 和本文算法对Flevoland地区小农田图的总体分类 精度OA、平均分类精度AA以及Kappa系数如表1 所示;分类结果图如图3所示。

在图3中,图3(a)是荷兰Flevoland地区农田小 图的Pauli分解伪彩图,图3(b)是地物类标图, 图3(c)—图3(e)分别是Co-Reg,MMC以及SR-MO 算法的分类结果图,图3(f)是本文算法的分类结果图。

从总体分类精度和平均分类精度来看,本文方 法均为最高且总体分类精度达92.43%,分别比Co-Reg, MMC和SR-MO算法高出8.43%,5.35%和1.13%。 虽然MMC在马铃薯这一类的分类效果最好,对豌 豆、小麦等大多数地物类别也更加准确,但这也导 致了将部分甜菜等地物错分为马铃薯,影响分类精 度。这也说明了与单纯马尔科夫谱聚类算法相比, 本文提出的引入判别信息的马尔科夫谱聚类算法更 有优势。并且在分类结果图中,可以看出本文算法 对不同的地物分类比较均衡,边缘更清晰,孤立像 素更少,显示出算法的平滑效果,Kappa系数也是 最高的,验证了本文方法的有效性。

4.3 德国Oberpfaffenhofen地区实验结果

本实验数据为德国国家宇航中心DLR使用 ESAR系统拍摄的德国Oberpfaffenhofen地区L波段 极化SAR数据的局部,400×450,分辨率为3×2.2 m。 该区域主要分为农田、居民区、林地、道路和其它 地物5类。

Co-Reg, MMC和SR-MO 3种不同对比算法和 本文算法对德国Oberpfaffenhofen地区的总体分类 精度OA、平均分类精度AA以及Kappa系数如表2 所示,分类的结果图如图4 所示。

在图4中,图4(a)是德国Oberpfaffenhofen地区的Pauli分解伪彩图,图4(b)是地物类标图,图4(c)-图4(e)分别是Co-Reg,MMC以及SR-MO算法的分类结果图,图4(f)是本文算法的分类结果图。

从图4中能够看出,图4(c)的杂点最多,区域 一致性最差。图4(d)整体分类效果较好,但和本文 算法相比,对边缘像素点的分类效果不太理想。 图4(e)和图4(f)相比,图4(e)将林地和开放型区域错 分的像素点较多。图4(d)错分的杂点较多,将大部 分林地区域错分为开放型区域。对比算法的实验结 果图中,图4(e)分类效果最好。

由实验结果表2可以得到本文算法的总体分类 精度为79.74%,分别比Co-Reg,MMC和SR-MO 方法高出6.11%,5.03%和1.52%。Kappa系数和平 均分类正确率也优于对比方法。这说明了本文算法 对德国Oberpfaffenhofen地区的分类效果较好,地 物之间的分界较为清晰,能够识别出农田和道路, 以及大部分的林地区域。同时,可以看到本文算法 在处理除过道路之外的区域时,分类效果很好,且 更加稳定,尤其在图中间的农场区域,分类更为连

表 1 4种算法对Flevoland小农田图的分类结果					
Tab. 1	Classification results of four algorithms for Flevoland small farmland map				

	裸土	土豆	甜菜	大麦	豌豆	小麦	OA	AA	Kappa
Co-Reg	0.8860	0.9452	0.7551	0.7906	0.8262	0.8960	0.8400	0.8498	0.8775
MMC	0.9180	0.9580	0.7242	0.9623	0.8756	0.6994	0.8708	0.8396	0.9005
SR-MO	0.9034	0.9049	0.8845	0.9561	0.8362	0.9554	0.9130	0.9067	0.9331
本文算法	0.9048	0.9088	0.8834	0.9604	0.8920	0.9382	0.9243	0.9146	0.9418



	图 3 荷兰Flevoland地区农田小图的伪彩图、类标图以及不同算法的分类结果图					
Fig. 3	Pseudo-color map, class diagram and classification results of different algorithms for farmland maps					
in the Flevoland region of the Netherlands						

表 2 4	种算法对德国(Oberpfaffenhofe	m地区的分割	类结:	果
Tab. 2	Classification	results of four	algorithms	for 1	the

Oberpfaffenhofen region of Germany					
	Co-Reg	MMC	SR-MO	本文算法	
农田	0.6111	0.6018	0.6859	0.7016	
居民区	0.6072	0.6521	0.7336	0.7389	
林地	0.8162	0.7993	0.9055	0.9108	
道路	0.5311	0.5681	0.6049	0.6418	
其他	0.8791	0.8789	0.8673	0.8814	
OA	0.7363	0.7471	0.7822	0.7974	
AA	0.6889	0.7000	0.7594	0.7749	
Kappa	0.6170	0.6348	0.6920	0.7205	

贯平整,视觉效果好,杂点较少。Co-Reg方法对 于道路的误分现象较为严重,大部分道路没有被识 别。SR-MO方法能够有效识别大部分的道路、郊 区、林地,以及农田,却将大部分的农田误分为郊 区,分类效果也不够理想,这是由于仅仅基于判别 信息进行分类,没有反映极化数据的统计特征。不 过这4类算法对中间道路的分类效果都不是很好, 还有很大的改进完善空间,但相对来说本文算法的 道路边界更为清晰平滑,视觉效果更好。

4.4 西安地区实验结果

本实验数据为由加拿大太空署RADARSAT-2 系统获取的西安地区极化SAR图像,该图像大小为 512×512,主要有河流、城区、植被3种地物分类。

Co-Reg, MMC以及SR-MO 3种不同对比算法 和本文算法对西安地区的总体分类精度OA、平均 分类精度AA以及Kappa系数如表3所示;分类的结 果图如图5所示。

在图5中,图5(a)是西安地区的Pauli分解伪彩 图,图5(b)是地物类标图,图5(c)-图5(e)分别是 Co-Reg,MMC以及SR-MO算法的分类结果图, 图5(f)是本文算法的分类结果图。

由表3可以看出本文算法的总体分类精度为 85.03%,分别比Co-Reg,MMC和SR-MO高出 11.03%,8.33%和2.76%,尤其在城区和植被的分类 中,本文算法均表现出了良好的性能。从图5的视 觉效果上分析,Co-Reg和MMC算法的分类效果较 差,通常情况下某一区域内的样本点应属于同一类

431



图 4 德国Oberpfaffenhofen地区数据的伪彩图、类标图以及不同算法的分类结果图

Fig. 4 Pseudo-color map, class diagram and data classification results of different algorithms in the Oberpfaffenhofen region of Germany

	Co-Reg	MMC	SR-MO	本文算法
河流	0.9372	0.8876	0.9189	0.8890
城区	0.7300	0.6622	0.8128	0.8550
植被	0.6876	0.8052	0.8006	0.8555
OA	0.7400	0.7670	0.8227	0.8503
AA	0.7259	0.7584	0.8136	0.8436
Kappa	0.7341	0.7710	0.8071	0.8471

表 3 4种算法对西安地区的分类结果 Tab. 3 Classification results of four algorithms for Xi'an area

地物,但这两幅结果图的整个图像充满斑点点,区域内杂点过多。相比之下,SR-MO和本文算法的两幅图视觉效果很好,杂点较少,河流区域分类较好。相比与SR-MO算法,本文算法的城区部分分类较好,能较好地保持区域一致性。

4.5 荷兰 Flevoland 地区大农田地区实验结果

本节实验美国NASA/JPL AIRSAR系统于 1989获得的Flevoland地区四视L波段的大图数据, 图像大小为750×1024,分辨率为12.1×6.7 m。包 含15类地物:蚕豆、油菜籽、裸地、土豆、甜菜、 小麦2、豌豆、小麦3、苜蓿、大麦、小麦、草地、 森林、水域和建筑物。设置N_s=15, K=9,4种不同 算法的总体分类精度OA、平均分类精度AA以及 Kappa系数如表4所示,不同算法的结果图如图6 所示。

从图6中能够看出,图6(c)的杂点最多,区域 一致性最差,油菜籽、甜菜和小麦等区域被大量误 分为水域,区域之间没有明显区分,分类效果较 差。图6(e)整体分类效果较好,但和本算法相比, 对边缘像素点的分类效果不太理想。和图6(f)相 比,图6(d)与图6(e)区域错分的像素点较多,小 麦、草地和建筑物等区域均有较多杂点。对比算法 的实验结果图中,图6(e)分类效果最好。

与对比算法相比,本文算法对Flevoland地区 大农田的农作物分类的正确率都很高,稳定性很 好,没有偏差,尤其在油菜籽、土豆、苜蓿、森林 这几类上,分类正确率明显优于其它3种算法。但 是本章算法在处理草地和小麦区域时,最终结果 并没有达到理想状态,还有进一步提升的空间。但 是整体来说,本文算法对比于其他对比算法的分类 效果最好,区域一致性较好,边界更清晰,错分点 更少。



图 5 西安地区数据的伪彩图、类标图以及不同算法的分类结果图

Fig. 5 Pseudo-color map, class diagram and data classification results of different algorithms in Xi'an area

表 4 4种算法对荷兰 Flevoland 地区大农田图的分类结果
Tab. 4 Classification results of four algorithms for large
farmland maps in the Flevoland region of the Netherlands

	Co-Reg	MMC	SR-MO	本文算法
蚕豆	0.7459	0.8942	0.9614	0.9584
油菜籽	0.1393	0.7194	0.7094	0.8337
裸地	0.2056	0.9616	0.9541	0.9583
土豆	0.2479	0.8912	0.8796	0.9086
甜菜	0.1079	0.9481	0.9656	0.9515
小麦2	0.2427	0.6251	0.8525	0.7941
豌豆	0.7932	0.9517	0.8887	0.9571
小麦3	0.5412	0.9231	0.9180	0.9300
苜蓿	0.9541	0.8940	0.8391	0.9284
大麦	0.9226	0.6311	0.9660	0.8524
小麦	0.1158	0.8458	0.8660	0.8796
草地	0.3944	0.6459	0.7470	0.8773
森林	0.4041	0.8833	0.8329	0.9122
水域	0.5403	0.9757	0.9035	0.9620
建筑物	0.5954	0.7761	0.5865	0.7912
OA	0.4204	0.8441	0.8501	0.8923
AA	0.4165	0.8398	0.8697	0.9043
Kappa	0.4269	0.8409	0.8441	0.9136

4.6 参数敏感性分析

在本文方法中有两个权衡参数λ, β和正则项参

数ξ。通常的做法是在无监督聚类中根据经验设置 参数。下面本节对荷兰Flevoland小农田、德国 Oberpfaffenhofen和西安地区数据集进行实验,观 察不同值和对总体分类精度的影响,如图7-图10 所示。可以观察到:

(1) 在4个不同的数据集中, λ和β的变化对最 终结果的影响曲线基本一致,说明本文算法对不同 数据的参数选择较为一致,鲁棒性好。

(2) 算法的性能在合适的范围只会有较小的变化,即λ和β的范围都在0.005~1区间。

(3) 在4组数据集的试验中, ξ的取值范围在 5×10⁻⁴~5×10⁻⁶范围内对结果的影响都不大,说明 算法对正则项参数ξ不敏感。

综上所述,本文算法在合适的区间内对其参数 相对不敏感,区间内参数的变化对分类总精度影响 较小,且参数的可调节的范围较大。因此,本文所 提方法有较好的参数稳定性。这使得本文算法易于 使用,无需进行太多的权衡参数调优。

5 结束语

本文提出一种基于马尔科夫的低秩稀疏的判别 谱聚类方法。首先构造一个概率转移矩阵用于恢复 一个真实的低秩转移概率矩阵作为标准马尔科夫聚 类方法的关键输入。然后在目标函数中引入判别信 息,达到对数据信息的充分利用。本文采用基于增





图 6 荷兰 Flevoland 地区大农田数据的伪彩图、类标图以及不同算法的分类结果图 Fig. 6 Pseudo-color map, class diagram and classification results of different algorithms for large farmland data in the Flevoland region of the Netherlands



Fig. 7 Classification results of different λ and β below in small Dutch farmland









图 9 西安地区中不同λ和β下的分类结果图

Fig. 9 Classification results of different λ and β subordinates in Xi'an area







广拉格朗日乘子法的优化方法来求解低秩和概率单 纯形约束下的目标函数。通过应用4种典型的实验 数据,证明了本文算法在分类精度、参数敏感性等 方面具有优势,最终的分类效果也更好。

参考文献

 [1] 邹焕新,罗天成,张月,等.基于组合条件随机场的极化SAR图 像监督地物分类[J]. 雷达学报, 2017, 6(5): 541-553. doi: 10.12000/JR16109.

ZOU Huanxin, LUO Tiancheng, ZHANG Yue, et al.
Combined conditional random fields model for supervised
PolSAR images classification[J]. Journal of Radars, 2017,
6(5): 541–553. doi: 10.12000/JR16109.

- [2] FREEMAN A and DURDEN S L. A three-component scattering model for polarimetric SAR data[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 1998, 36(3): 963-973. doi: 10.1109/36.673687.
- [3] BUONO A, NUNZIATA F, MIGLIACCIO M, et al. Classification of the Yellow River delta area using fully

polarimetric SAR measurements[J]. International Journal of Remote Sensing, 2017, 38(23): 6714–6734. doi: 10.1080/ 01431161.2017.1363437.

- [4] JOULIN A, BACH F, and PONCE J. Discriminative clustering for image co-segmentation[C]. Proceedings of 2010 IEEE Computer Society Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, San Francisco, USA, 2010: 1943–1950.
- [5] HARALICK R M, SHANMUGAM K, and DINSTEIN I. Textural features for image classification[J]. *IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics*, 1973, SMC-3(6): 610-621. doi: 10.1109/TSMC.1973.4309314.
- [6] RATHA D, BHATTACHARYA A, and FRERY A C. Unsupervised classification of PolSAR data using a scattering similarity measure derived from a geodesic distance[J]. *IEEE Geoscience and Remote Sensing Letters*, 2018, 15(1): 151–155. doi: 10.1109/LGRS.2017.2778749.
- [7] AHMED N and CAMPBELL M. Variational Bayesian learning of probabilistic discriminative models with latent softmax variables[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2011, 59(7): 3143-3153. doi: 10.1109/TSP. 2011.2144587.
- [8] LIN Zhouchen, CHEN Minming, and MA Ya. The augmented Lagrange multiplier method for exact recovery of corrupted low-rank matrices[J]. *Eprint Arxiv*, 2010(9): 26.
- [9] XIA Rongkai, PAN Yan, DU Lei, et al. Robust multi-view spectral clustering via low-rank and sparse decomposition[C]. Proceedings of the Twenty-Eighth AAAI Conference on Artificial Intelligence, Québec City, 2014: 2149-2155.
- [10] CAI Jianfeng, CANDÈS E J, and SHEN Zuowei. A singular value thresholding algorithm for matrix completion[J]. SIAM Journal on Optimization, 2010, 20(4): 1956–1982. doi: 10.1137/080738970.
- [11] ZHU Ciyou, BYRD R H, LU Peihuang, et al. Algorithm 778: L-BFGS-B: Fortran subroutines for large-scale boundconstrained optimization[J]. ACM Transactions on Mathematical Software, 1997, 23(4): 550-560. doi: 10.1145/279232.279236.
- [12] KUMAR Y, MULLER U, BEN J, et al. spectral clustering MIT Press[C]. 24th Annual Conference on Neural Information Processing Systems, Vancouver, Canada, 2010.
- [13] MATSUGU M, MORI K, ISHII M, et al. Convolutional spiking neural network model for robust face detection[C]. Proceedings of the 9th International Conference on Neural Information Processing, Singapore, Singapore, 2002: 660-664.



作者简介

理、机器学习等。

张向荣(1978-),女,西安电子科技大学 人工智能学院,教授/博导,IEEE高级 会员,IEEE GRSS西安分会副主席。主 要从事遥感影像智能解译、机器学习、 模式识别相关方向研究。

E-mail: xrzhang@mail.xidian.edu.cn

于心源(1993-),女,西安电子科技大学

研究生。研究领域为极化SAR图像处



唐 旭(1985-),男,西安电子科技大学 人工智能学院讲师,IEEE会员。主要从 事遥感影像内容解译方向的研究。



侯 彪(1974-),男,西安电子科技大学 人工智能学院,教授/博导,IEEE会 员。从事人工智能、类脑计算、遥感 脑、图像和视频分析、智能教育等研 究。



焦李成(1959-),男,西安电子科技大学 人工智能学院,教授/博导,IEEE Fellow, IEEE GRSS西安分会主席,IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing副主编。主要从事人工智 能相关领域的研究。